

ابتدا نیروها را روی محورهای متعامد دلخواهی تجزیه کرده سپس عمل ترکیب را روی مؤلفه‌ها انجام دهیم همه مثلث‌هایی که با حل آنها مواجه میشویم مثلث‌های قائم‌الزاویه هستند.

در شکل ۱-۱۵ سه نیروی F_1 و F_2 و F_3 که باید برآیند آنها مشخص شود نشان داده شده است. از نظر تسهیل در محاسبات بهتر است امتداد یکی از نیروها را بر یکی از محورها انتخاب نمود. در این مثال امتداد محور x ‌ها بر امتداد نیروی F_1 منطبق فرض شده است. ابتدا همه نیروها را بمؤلفه‌ها تجزیه میکنیم. برای سهولت جهت چپ بر است را روی محور x ‌ها و جهت پایین یا لا را روی محور y ‌ها مثبت و جهات مخالف آنها را منفی فرض می‌کنیم.

نیروی F_1 که منطبق بر محور x ‌هاست احتیاجی به تجزیه ندارد. مؤلفه‌های F_2 عبارتند از $F_{2x} = F_2 \cos \theta$ و $F_{2y} = F_2 \sin \theta$ هر دو مؤلفه مثبت هستند و برای اینکه این نیرو و مؤلفه‌های آن در شکل با وضوح بیشتری مشخص شوند کمی آنها را از جای خود جابجا کرده‌اند: مؤلفه‌های نیروی F_2 عبارتند از $F_{2x} = F_2 \cos \varphi$ و $F_{2y} = F_2 \sin \varphi$ هر دو مؤلفه F_2 منفی هستند.

حال فرض کنیم نیروهای F_1 و F_2 نیستند و بجای آنها مؤلفه‌های آنها قرار دارد (در شکل روی این دو نیرو خط خوردگی مختصری ایجاد شده است یعنی این نیروها حذف شده‌اند). اکنون همه مؤلفه‌های واقع بر محور x ‌ها را با هم ترکیب میکنیم R_x بدست می‌آید اندازه R_x برابر جمع جبری اندازه‌های مؤلفه‌های نیروها در امتداد محور x ‌هاست یعنی برابر است با ΣF_x همچنین اگر همه مؤلفه‌های واقع بر محور y ‌ها را با هم جمع جبری کنیم R_y بدست می‌آید پس داریم:

$$R_x = \Sigma F_x \quad \text{و} \quad R_y = \Sigma F_y$$

بالاخره در قسمت (c) شکل دو مؤلفه R_x و R_y با هم ترکیب و R بدست آمده است چون R_x و R_y بر هم عموداند اندازه R از رابطه زیر بدست می‌آید:

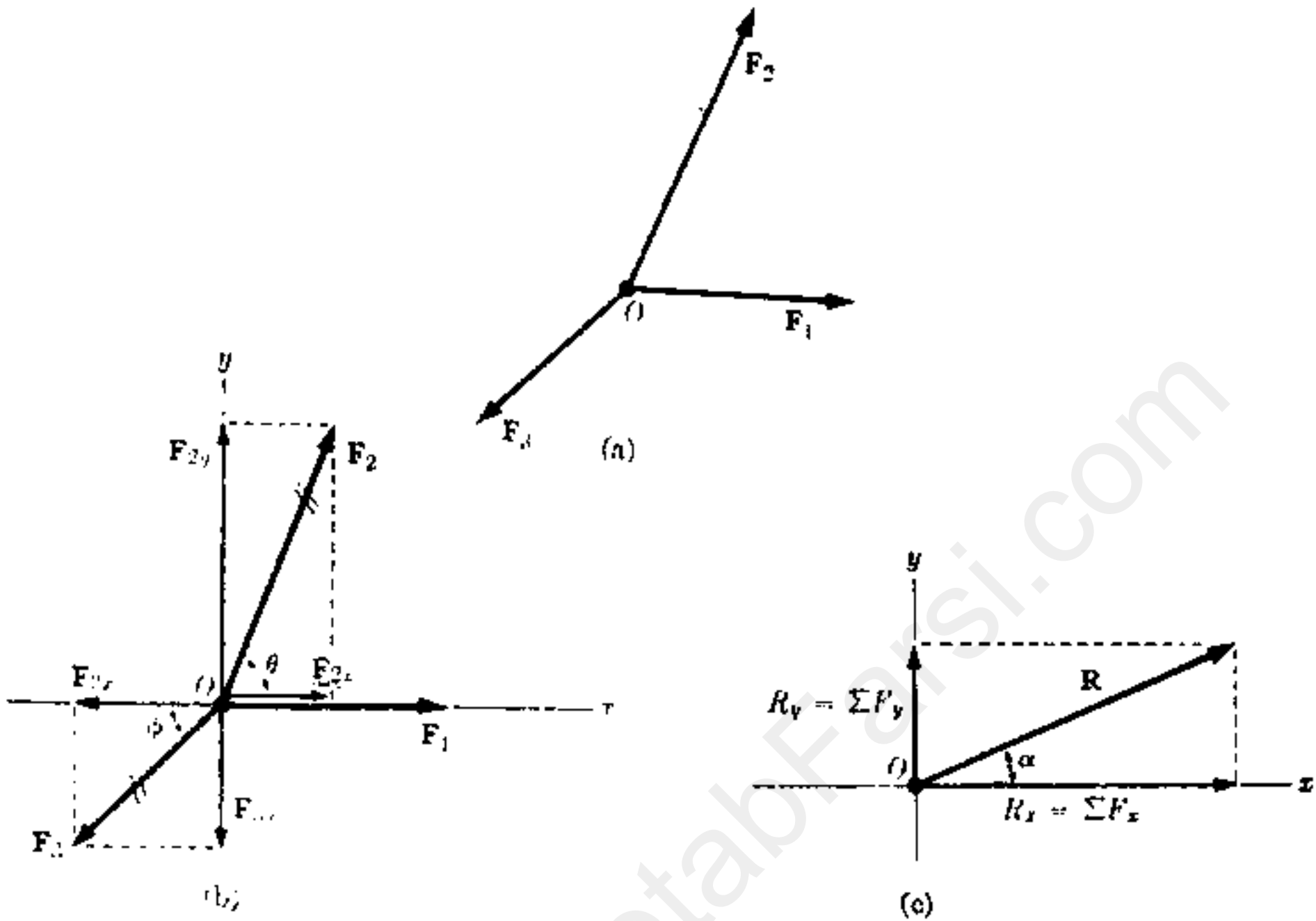
$$R = \sqrt{R_x^2 + R_y^2}$$

تائزات زاویه α یعنی زاویه بین R و محور x ‌ها نیز باسانی بدست می‌آید داریم

$$\tan \alpha = \frac{R_y}{R_x}$$

مثال- فرض کنیم در شکل ۱-۱۵ اندازه عددی نیروها برابر $F_1 = 120 \text{ lb}$ و

محاسبات در جدول زیر مرتب شده است. و $F_1 = 200 \text{ lb}$ و $F_2 = 150 \text{ lb}$ و اندازه زوایا $\theta = 60^\circ$ و $\varphi = 45^\circ$ باشند نحوه



شکل ۱-۱۵ برآیند نیروهای F_1 و F_2 و F_3 از طریق تجزیه نیروها به مؤلفه های متعامد بدست آمده است مؤلفه افقی R_x از رابطه $R_x = \Sigma F_x$ و مؤلفه قائم آن از رابطه $R_y = \Sigma F_y$ بدست آمده است

| نمبر | زاویه | مؤلفه روی محور x ها | مؤلفه روی محور y ها |
|------------------------|------------|--------------------------------|-------------------------------|
| $F_1 = 200 \text{ lb}$ | ۰ | +۲۰۰ lb | |
| $F_2 = 150 \text{ lb}$ | 60° | +۸۰ lb | +۱۳۲ lb |
| $F_3 = 150 \text{ lb}$ | 45° | -۱۰۶ lb | -۱۰۶ lb |
| | | $\Sigma F_x = +184 \text{ lb}$ | $\Sigma F_y = +67 \text{ lb}$ |

$$R = \sqrt{(184 \text{ lb})^2 + (67 \text{ lb})^2} = 197 \text{ lb} \quad \alpha = \arctg \frac{67 \text{ lb}}{184 \text{ lb}} = \arctg 0.364 = 20.1^\circ$$

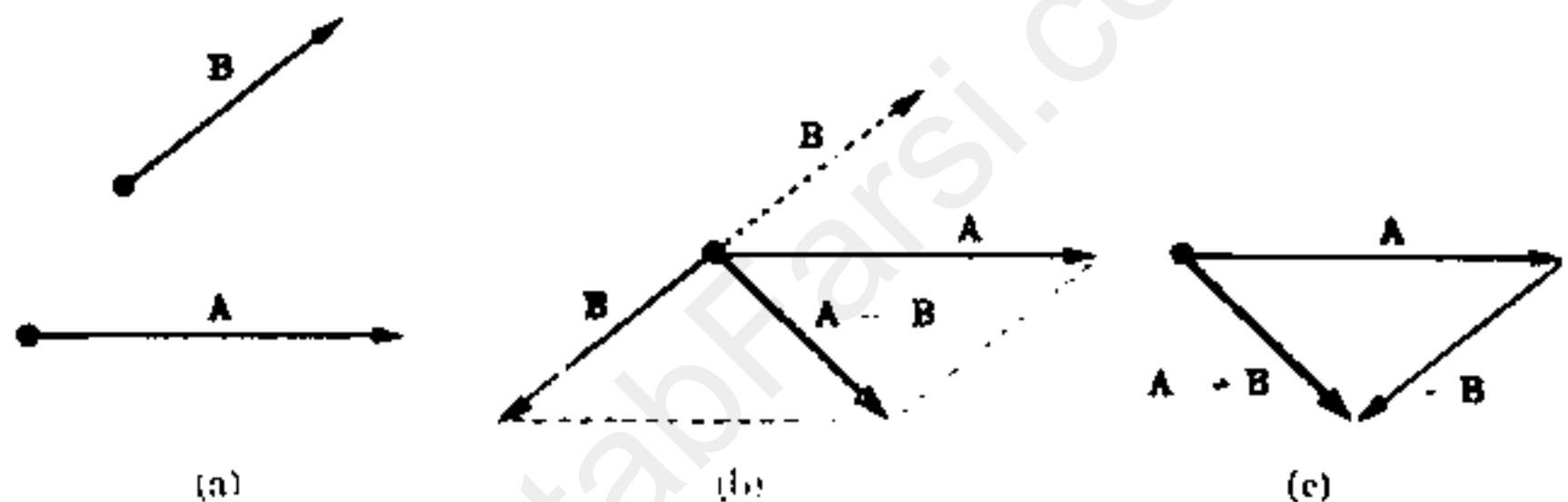
۱-۱۰، تفاضل برداری

گاهی اوقات لازم است برداری را از بردار دیگر کسر نمائیم. در جبر بدین ترتیب یک عبارت را از عبارت دیگر کسر می‌کردیم که علامت عبارت اول را تغییر داده آنرا بسادومی جمع می‌نمودیم یعنی:

$$a - b = a + (-b)$$

در جمع برداری نیز از همین روش استفاده می‌کنیم. بخواهیم بردار \mathbf{B} را از \mathbf{A} کم کنیم بردار $-\mathbf{B}$ را رسم کرده آنرا با بردار \mathbf{A} جمع می‌کنیم وای بردار $-\mathbf{B}$ برداری است که اندازه آن برابر اندازه \mathbf{B} و امتداد آن مطابق بر امتداد \mathbf{B} و جهت آن مخالف جهت \mathbf{B} است لذا:

$$\mathbf{A} - \mathbf{B} = \mathbf{A} + (-\mathbf{B})$$



شکل ۱-۱۶ تفاضل برداری $\mathbf{A} - \mathbf{B}$ در قسمت (b) با روش متوازی‌الاضلاع و در قسمت (c) با روش مثلث بدست آمده است

طریقه تفریق برداری در شکل ۱-۱۶ نشان داده شده است. در قسمت (a) دو برداری که باید از هم کسر شوند رسم شده‌اند. در قسمت (b) نحوه جمع دو بردار \mathbf{A} و $-\mathbf{B}$ و یا تفاضل برداری $\mathbf{A} - \mathbf{B}$ بکمک روش متوازی‌الاضلاع و در قسمت (c) طرز تفریق بکمک روش مثلث نشان داده شده است. چنانکه ملاحظه میشود در قسمت (b) بردار \mathbf{A} و $-\mathbf{B}$ و بردارهای \mathbf{A} و \mathbf{B} از یک نقطه رسم شده‌اند در حالیکه در قسمت (c) دو بردار \mathbf{A} و $-\mathbf{B}$ بدنبال هم رسم شده‌اند. مبدأ $\mathbf{A} - \mathbf{B}$ بر مبده \mathbf{A} و انتهای آن بر انتهای $-\mathbf{B}$ منطبق است. میتوان گفت بردار $\mathbf{A} - \mathbf{B}$ برداری است که اگر با \mathbf{B} جمع شود \mathbf{A} بدست می‌آید یعنی:

$$\mathbf{B} + (\mathbf{A} - \mathbf{B}) = \mathbf{A}$$

همچنین ممکن است برای پیدا کردن تفاضل دو بردار آنها را روی محورهای مختصات متمامد تصویر نمود. تفاضل مؤلفه‌های دو بردار روی محور x ها مؤلفه بردار تفاضل روی این محور است و مؤلفه بردار تفاضل روی محور y ها نیز تفاضل مؤلفه‌های دو بردار روی این

محور میباشد .

در مورد نیروها از دستور تفریق برداری کمتر استفاده میشود ولی در محاسبه شتاب، تفاضل برداری بردارهای سرعت باید محاسبه شود

نکاتی چند درباره حل مسائل

برای اینکه نتایجی که از حل مسائل عاید دانشجو بیان میشود باوقتی که صرف حل این مسائل میشود تناسب رضایت بخشی داشته باشد کافی نیست که فقط اعداد را در فرمولها قرار داده فقط خود را سرگرم کنند . هر گاه در کتاب بدنبال پیدا کردن فرمول مناسب برای حل مسئله جستجو کنید یا مثالهای نمونه حل شده مراجعه کرده از روی تشابه ، مسئله مورد نظر خود را حل کنید فقط وقت خود را تلف کرده اید . یکی از هدفهای حل مسئله این است که هر دانشجو بتواند میزان درک خود را از درسی که در کلاس فرا گرفته و در خارج مطالعه کرده است بسنجد . بنابراین قبل از آنکه به حل مسئله دست بزنید درس را بخوبی بفهمید و هیچگاه درس نخوانده حل مسئله را شروع نکرده خود را در وضع دشوار قرار ندهید . مسئله هر چند مفصل طرح شده باشد هیچگاه شامل تمام نکات مهم فیزیکی نیست و هر گاه شما درس را نخوانده بسراغ حل مسئله بروید تعداد زیادی از نکات اساسی را نخواهید فهمید .

هر مسئله شامل يك يا چند نکته است که بر اساس يك يا چند قانون فیزیکی حل میشود . پس از خواندن صورت مسئله از خود سؤال کنید که این قوانین کدامند و آیا آنها را میدانید یا نه ؟ در این صورت شما قادر خواهید بود قوانین را با وضوح کامل برای خودتان بیان کنید . سعی کنید هیچوقت با اطلاعات مبهم و ناقصی که دارید خود را قانع نکنید که مثلاً قانون دوم نیوتون را «فهمیده اید» ولی نمیتوانید آنرا بیان کنید .

تقریباً هر کمیت فیزیکی بر حسب واحدها بیان میشود بنابراین جواب هیچ مسئلهای کامل نیست مگر اینکه بر حسب واحدها مناسب بیان شده باشد . البته بعضی از جوابها عدد مطلق هستند و در بیان آنها واحدی ذکر نمیشود .

قرارما بر این است که جز در مواردی که در صورت مسئله ذکر میشود هر عددی که در صورت مسائل بیان شده است دارای سه رقم معنی دار است . مثلاً وقتی نوشته اند طول ۲ فوت است معنی آن این است که طول آن ۲٫۰۰ فوت میباشد . شما نیز در حل مسائل جوابها را تا

سه رقم بدست آورید. مثلاً اگر نتیجه حل مسئله‌ای بجواب $6/56938$ قوت بر تانیه منتهی شده باشد شما بنویسید $6/57ft/sec$. هر گاه محاسبات را بکمک خط کش محاسبه انجام دهید خود بخود این نکته رعایت میشود.

جوابهای مسائل یکدرمیان و با دو یا سه رقم معنی‌دار بیان شده‌اند.

یکی از راه‌هایی که شما را از فهم اصول حل مسئله مطمئن میکند حل معکوس آن است. یعنی مسئله بشما x را بعنوان معلوم و y را بعنوان مجهول داده‌است؛ شما y را معلوم و x را مجهول فرض کنید. راه دیگر این است که بعضی شرایط حل مسئله را تغییر داده مجدداً آنرا حل کنید مثلاً اگر نیروی اصطکاک را $10lb$ فرض کرده‌اند شما آنرا $5lb$ فرض کرده مسئله را حل کنید. یا شیب سطحی را اگر 30° است 60° فرض نمایید.

هر گاه بخواهید درباره روش حل مسائل اطلاعات بیشتری بدست آورید به کتابهای

How to study Physics تألیف Chapman و

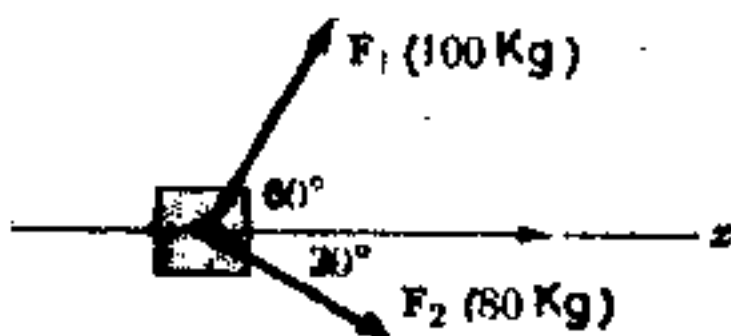
How to study · How to solve تألیف Dadourian که بوسیله:

Addison-Wesley منتشر شده است مراجعه کنید.

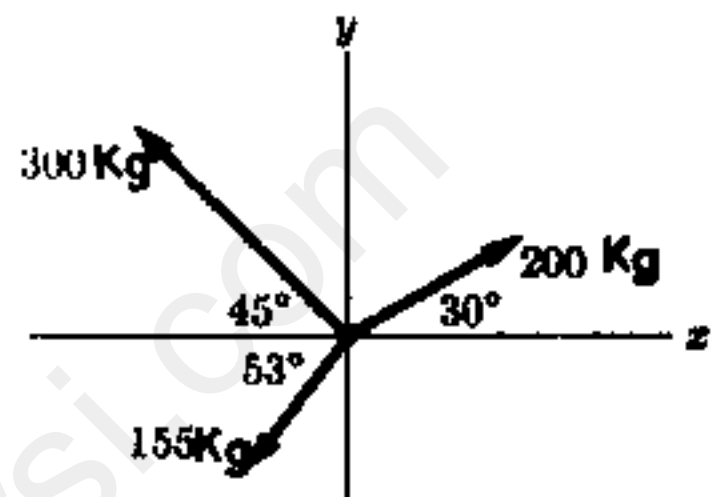
www.KetabFarsi.com

مسائل

۱-۱ با روش کثیرالاضلاع برآیند سه نیروی نشان داده شده در شکل ۱-۱۷ را رسم کنید .



شکل ۱-۱۸

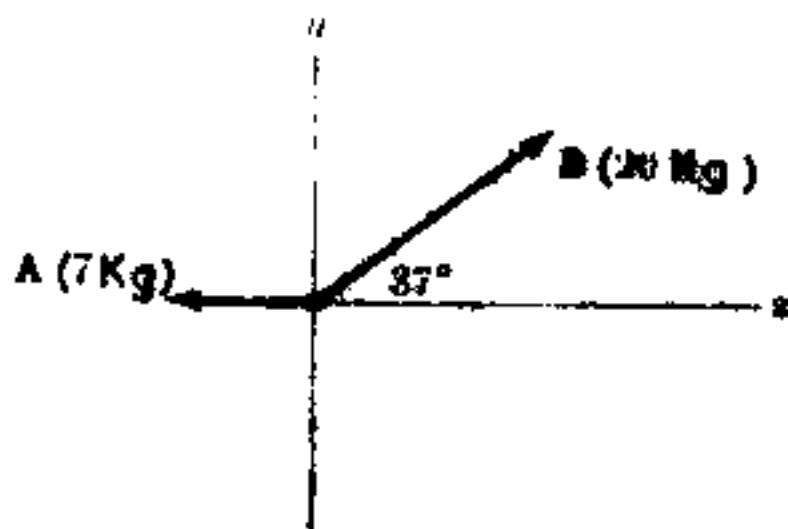


شکل ۱-۱۷

۳-۱ دو مورد ویک پسر بیچه میخواهند جسمی را در امتداد x (ش ۱-۱۸) بکشند . نیروهایی که توسط دو مورد بر جسم وارد شده است در شکل نشان داده شده است اندازه کمترین نیروئی را که پسر بیچه باید وارد کند بدست آورید .

۳-۱ برآیند دو نیروی ده پوندی را که بر یک نقطه اثر میکنند در حالات زیر رسم کنید : زاویه بین امتدادهای دو نیروی (a) 30° و (b) 130° است .

۴-۱ میله‌ای بطور قائم در زمین فرورفته است و دو طناب بآن بسته شده‌اند . دو طناب در یک سطح افقی قرار دارند و زاویه بین امتدادهای آن دو 45° است . هر گاه بر طناب A نیروی 150 lb و بر طناب B نیروی 100 lb وارد شود برآیند دو نیرو را از طریق رسم پیدا کنید . مسئله را (a) با روش کثیرالاضلاع و (b) با روش مثلث حل کنید . هر \mathbf{i} و \mathbf{j} را معادل 50 lb فرض کنید .



شکل ۱-۱۹

۵-۱ در شکل ۱-۱۹ دو بردار A و B نشان داده شده است جمع برداری $A+B$ و تفاضل برداری $A-B$ را از طریق رسم پیدا کنید .

۶-۱ طول بردار A برابر $2\mathbf{i}$ و امتداد آن 60° بالای محور x است . طول بردار B نیز $2\mathbf{i}$ و امتداد آن 60° زیر محور x است

از طریق رسم (a) جمع برداری $\mathbf{A} + \mathbf{B}$ (b) تفاضل برداری $\mathbf{A} - \mathbf{B}$ و $\mathbf{B} - \mathbf{A}$ را بدست آورید .

۷-۱ مؤلفه‌های افقی وقائم نیروی 40 lb را که در امتداد 50° بالای محور x ها و

بطرف راست ممتد است بدست آورید $\frac{1}{16}in$ را مارل يك پوند فرض کنید و (a) مؤلفه‌ها

را بكمك ترسیم حل کنید (b) مسئله را از طریق محاسبه حل و نتایج را مقایسه کنید .

۸-۱ مطابق شکل ۲-۱ حبه‌ای با نیروی 40 lb که با افق زاویه 30° دارد بر روی

سطح افقی رانده میشود . هر اینچ را معادل 10 lb فرض کرده مؤلفه‌های افقی وقائم نیرو را رسم کنید . اندازه مؤلفه‌ها را از طریق رسم بدست آورده و نتایج را مقایسه کنید .

۹-۱ جسمی روی سطح شیب داری که با افق زاویه 20° دارد تحت تأثیر نیروئی

قرار دارد که با امتداد سطح زاویه 30° میسازد . اندازه نیروی F_x باشد تا مؤلفه آن

در امتداد سطح برابر 16 lb باشد . (b) در اینحال اندازه مؤلفه f_y چقدر است . در رسم نیروها هر اینچ را معادل 8 lb فرض کنید .

۱۰-۱ سه نیروئی که در شکل ۱۷-۱ نشان داده شده است بر جسمی واقع در مبده

مختصات اثر میکنند . (a) مؤلفه‌های نیروها را روی محور x ها و y ها آورید (b) بكمك

تجزیه نیروها روی محورهای معتامد برآیند نیروها را پیدا کنید . (c) نیروی چهارمی را

بطریقی پیدا کنید که برآیند چهار نیرو برابر صفر شود . بكمك رسم نیروی چهارم را پیدا کنید .

۱۱-۱ با تجزیه نیروهای زیر روی محور مختصات برآیند آنها را پیدا کنید . نیروی

(a) 200 lb منطبق بر محور x ها و ممتد بطرف راست . نیروی (b) 300 lb ممتد بطرف راست و

60° بالای محور x ها . نیروی (c) 100 lb بطرف چپ با زاویه 45° بالای محور x ها و نیروی

(d) 200 lb قائم و بطرف پائین . زاویه برآیند را با محور x ها بدست آورید .

۱۲-۱ بردار \mathbf{A} بطول 10 واحد زاویه 30° با بردار \mathbf{B} بطول 6 واحد میسازد .

اندازه تفاضل برداری $\mathbf{A} - \mathbf{B}$ و زاویه ایرا که این بردار با بردار \mathbf{A} میسازد بدست آورید .

(a) باروش متوازی الاضلاع (b) باروش مثلث (c) باروش تجزیه بردارها روی محورها

۱۳-۱ دو نیروی F_1 و F_2 بريك نقطه اثر میکنند اندازه F_1 برابر 8 lb و امتداد

آن با محور x ها زاویه 60° میسازد و این نیرو در ربع اول واقع است اندازه نیروی F_2

که در ربع چهارم 5 lb و زاویه آن با محور x ها 53° است (a) مؤلفه‌های افقی وقائم برآیند

را بدست آورید (b) اندازه برآیند چقدر است (c) اندازه تفاضل برداری $F_1 - F_2$ چه

اندازه است .

۱۳-۱ دو نیروی F_1 و F_2 بر جسمی اثر میکنند. برآیند R بر F_1 عمود است و اندازه آن $R = F_1 = 10 \text{ lb}$ است. اندازه نیروی F_2 و زاویه آن با نیروی F_1 را بدست آورید.

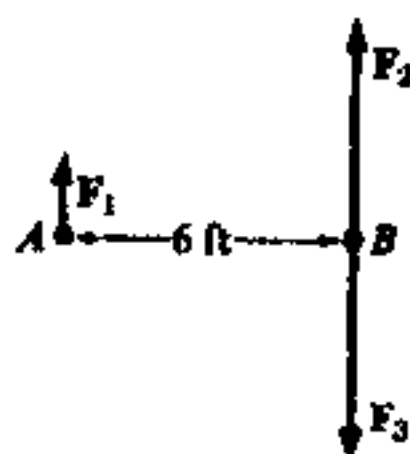
۱۵-۱ برآیند چهار نیرو برابر 100 lb و 30° بطرف شمال غربی متمایل است. سه نیرو از این چهار نیرو عبارتند از اولی نیروی 40 lb که 60° بطرف شمال شرقی و دومی 30 lb بطرف جنوب و سومی 40 lb با زاویه 53° بطرف جنوب غربی امتداد دارند مشخصات نیروی چهارم را پیدا کنید.

۱۶-۱ سرعت یک هواپیما نسبت بسطح زمین V_{PE} برابر جمع برداری سرعت آن نسبت به هوا V_{PA} و سرعت هوا نسبت بزمین V_{AE} است یعنی:

$$V_{PE} = V_{PA} + V_{AE}$$

(a) اندازه V_{PE} بفرض اینکه V_{PA} برابر 100 mi/hr و بطرف شمال باشد و باد با سرعت $V_{AE} = 40 \text{ mi/hr}$ از شرق بفریب بسوزد بدست آورید. در رسم دیاگرام هر سانتیمتر را 20 mi/hr فرض کنید (b) جهت و امتداد V_{PA} را وقتی اندازه آن 100 mi/hr و V_{PE} بطرف شمال و V_{AE} از شرق بفریب و برابر 40 mi/hr باشد مشخص کنید.

۱۷-۱ (a) بکمک رسم، اندازه جهت و امتداد و خط اثر برآیند دو نیروی موازی F_1 و F_2 را که در شکل ۲۰-۱ نشان داده شده بدست آورید بفرض اینکه اندازه F_1 و F_2 برابر 4 lb و 10 lb باشد (b) از طریق رسم امتداد، جهت و نقطه اثر دو نیروی موازی و مختلفالجهت F_1 و F_2 را که در شکل ۲۰-۱ نشان داده شده است بدست آورید F_1 برابر 10 lb میباشد.



شکل ۲۰-۱

فصل دوم

تعادل نقطه مادی

۱-۲ ، مقدمه

علم مکانیک بر سه اصل که برای اولین بار بطلرزی واضح و روشن توسط سر ایساک نیوتون (۱۶۴۳-۱۷۲۷) بیان گردید بنا شده است. این اصول که در کتاب *Philosophia Naturalis Principa Mathematica* (اصول ریاضی علوم طبیعی) نوشته شده است اولین بار در ۱۶۸۶ بزبان لاتین منتشر شد ولی نباید از نظر دور داشت که علم مکانیک پیش از نیوتون شروع شده و بخصوص اولین بار گالیله *Galileo Galilei* (۱۵۶۴-۱۶۴۲) درباره حرکت تند شونده روی سطح شیب دار مطالعه خود را شروع کرد و به نتایجی رسید که بی شک پایه بیان اصول نیوتون واقع گردید.

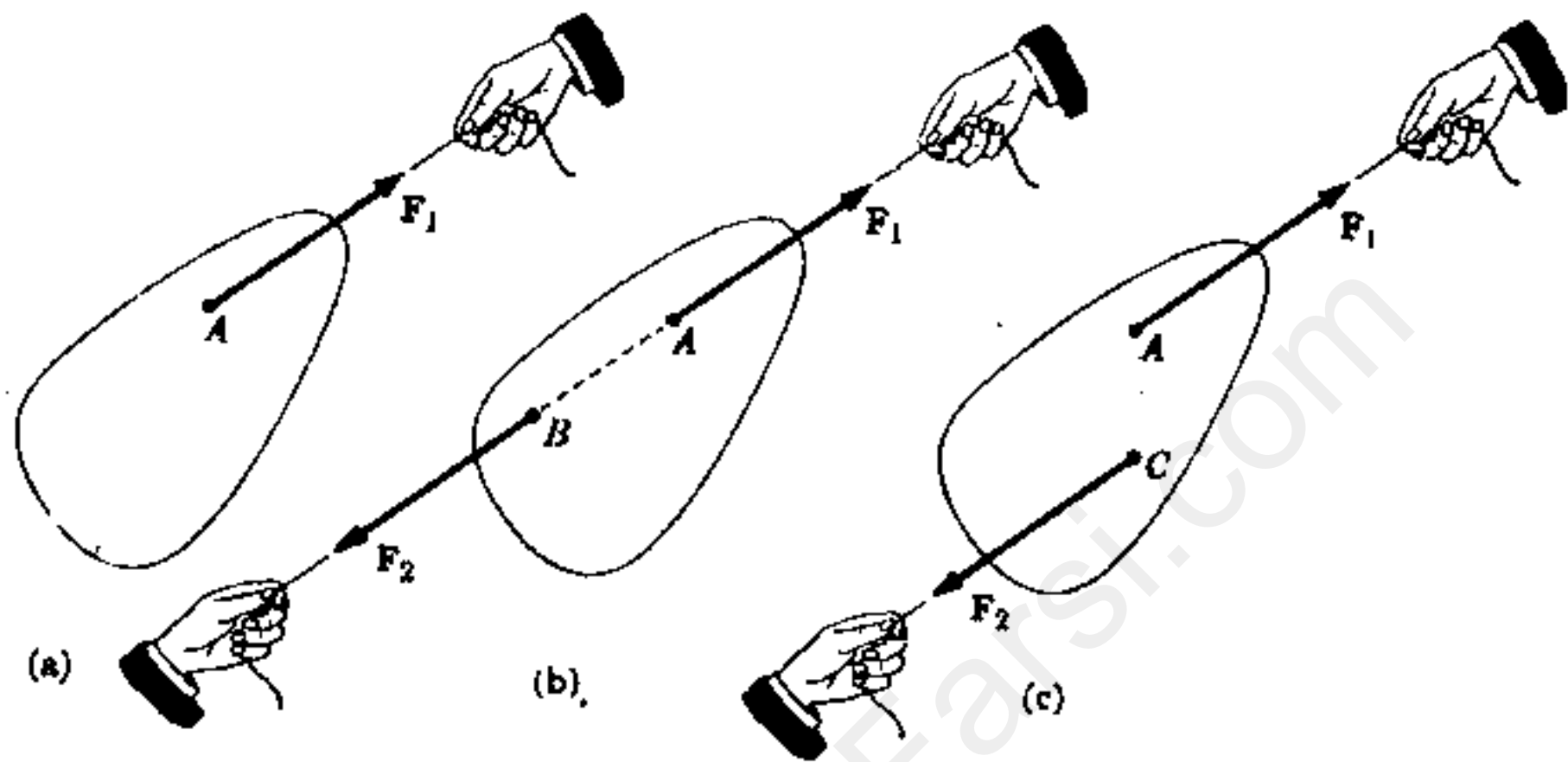
در این فصل ما فقط بذکر دو اصل از اصول نیوتون می پردازیم: اولی و سومی. درباره اصل دوم در فصل پنجم صحبت خواهد شد.

۲-۲ ، تعادل - اصل اول نیوتون

یکی از اثرات نیرو تغییر شکل و تغییر ابعادی است که میتواند در اجسام ایجاد کند. از اثرات دیگر نیرو تغییراتی است که میتواند در وضع حرکت جسم بوجود آورد.

وقتی از حرکت جسم صحبت میکنیم نظر ما بر حرکت جسم بطور کلی معطوف است یعنی هر حرکت انتقالی و دورانی که جسم در لحظه معین میتواند داشته باشد. وقتی نیروئی بر جسمی اثر میکند اغلب در دوران و انتقال جسم تغییر ایجاد میکند. اما وقتی چند نیرو بر جسمی اثر کند ممکن است اثر یکدیگر را خنثی کنند بطوریکه در دوران و انتقال

جسم تغییری ایجاد نشود. در چنین حالتی گویند جسم بحال تعادل است. این بدین معنی است که (۱) جسم یا در حال سکون است و یا باتندی ثابت بر روی خط مستقیمی حرکت انتقالی دارد. (۲) جسم یا اصلاً نمی‌چرخد و یا سرعت دوران آن ثابت است. فرض کنیم مطابق شکل ۱-۲ جسم صلبی باشکله دلخواه بر سطح مستوی و بدون اصطکاکی



شکل ۱-۲ ولی دوربری مساوی و مختلف‌الجهت که بزرگ‌امتداد واقعند بر جسم اثر کند (قسمت b شکل) جسم بحال تعادل درمی‌آید

قرار داشته باشد. هر گاه جسم در ابتدا بحال سکون باشد ولی دفعتاً تحت تأثیر نیروی F_1 قرار گیرد (قسمت a از شکل ۱-۲) شروع به حرکت انتقالی و در عین حال دوران در جهت حرکت عقربه‌ساعت خواهد نمود. هر گاه جسم از اول در حرکت باشد و سپس تحت تأثیر نیرو قرار گیرد نیرو باعث تغییر در اندازه سرعت یا امتداد آن (یا هر دو) و نیز باعث تغییر سرعت دوران جسم میشود. در هر دو حال جسم بحال تعادل باقی نمانده است.

جسم را بشرطی میتوان مجدداً بحال تعادل در آورد که نیروی دیگری مانند F_2 بر آن اثر کند F_2 باید اولاً اندازه‌ای برابر اندازه F_1 داشته باشد. ثانیاً امتداد آن بر امتداد F_1 منطبق و ثالثاً جهت آن مخالف جهت F_1 باشد. در چنین صورتی برآیند F_1 و F_2 برابر صفر است. هر گاه دو نیرو مساوی و مختلف‌الجهت بوده ولی بزرگ‌امتداد واقع نباشند (ش ۱-۲ c) جسم در حال تعادل انتقالی است ولی تعادل دورانی ندارد. (دو نیرو در حالت اخیر تشکیل یک زوج نیرو میدهند)

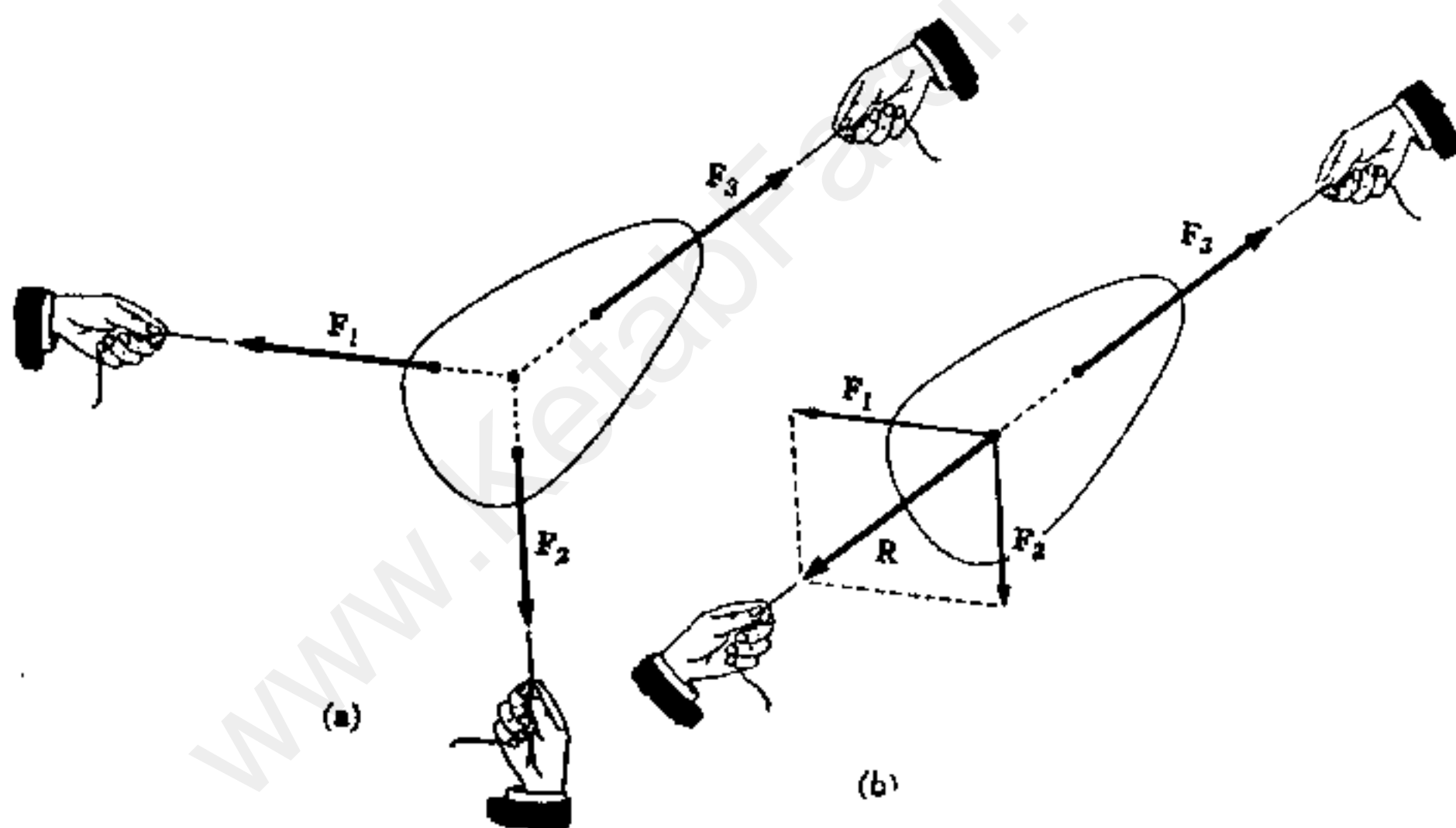
در این وضع گوئیم اندازه‌های F_1 و F_2 دارای قدر مطلق مساوی هستند ولی علامت آنها با یکدیگر مختلف است یا یکی از آنها قرینه دیگری است و در این حال میتوان نوشت:

$$F_2 = -F_1$$

اگر R برآیند دو نیروی F_1 و F_2 باشد خواهیم داشت:

$$R = F_1 + F_2 = F_2 - F_1 \dots$$

چنین دو نیروی را با مختصات مساوی و مختلف‌الجهت، مینامند. (یعنی قدر مطلق اندازه‌های آنها مساوی و علامت آنها مخالف یکدیگر است.) در شکل ۲-۲ جسمی نشان داده شده است که تحت تأثیر سه نیروی ناموازی و هم‌صفحه F_1 و F_2 و F_3 قرار دارد هر نیروی را که بر جسم صلبی اثر میکند میتوان مؤثر بر هر یک از نقاط واقع بر امتداد آن فرض نمود. بنابراین دو بردار از این سه بردار را (مثلاً F_1 و F_2) روی امتداد خود منتقل کرده بمحل برخورد دو امتدادشان میاوریم و برآیند آنها را رسم میکنیم. اکنون دو نیرو داریم یکی F_3 و دیگری R برآیند F_1 و F_2 و شرط تعادل جسم این است که (۱) R و F_3 مساوی، (۲) مختلف‌الجهت و (۳) دارای یک امتداد باشند. شرط سوم زمانی برقرار است که امتداد F_3 از محل برخورد امتدادهای F_1 و F_2 بگذرد بزبان دیگر سه نیرو متقاطع باشند.



شکل ۲-۲ وقتی جسمی تحت اثر سه نیروی ناموازی و هم‌صفحه باشد شرط تعادل جسم این است که سه نیرو متقاطع باشد و برآیند هر دو نیرو از این سه نیرو مساوی و مختلف‌الجهت با نیروی سوم باشد.

آنچه در شکل ۲-۲ رسم شده روش ترسیمی ساده‌ای برای بیان شرط تعادل است. هر گاه بخواهیم همین شرایط را با روش تحلیلی بیان کنیم باید دستگاه مختصات متعامدی انتخاب و نیروها را بر آن تصویر کنیم. قبلاً دیدیم که مؤلفه‌های R برآیند چند بردار در دستگاه متعامد از روابط زیر بدست میاید:

$$R_x = \sum F_x \quad \text{و} \quad R_y = \sum F_y$$

وقتی جسمی بحال تعادل است برآیند نیروهای وارد بر آن برابر صفر است بنابراین

برای جسم متعادل خواهیم داشت :

$$\mathbf{R} = 0 \quad \text{و} \quad \Sigma F_x = 0 \quad \text{و} \quad \Sigma F_y = 0$$

این معادلات را شرط اول تعادل مینامند .

شرط دوم تعادل در فصل سوم بیان خواهد شد . این دو شرط بیان ریاضی واقعیتی هستند که ذیلاً بیان میشود :

(a) وقتی جسم صلبی تنها تحت تأثیر دو نیرو و به حال تعادل باشد این دو نیرو باید بزرگ امتداد واقع باشند .

(b) وقتی جسم صلبی تحت اثر سه نیرو متعادل شده باشد امتدادهای این سه نیرو باید از يك نقطه مرور کنند .

شرط اول تعادل، شرط تعادل انتقالی و شرط دوم تعادل، شرط تعادل دورانی است . مجموعه هر دو شرط یعنی شرط تعادل کامل جسم، اساس اصل اول نیوتون را درباره حرکت تشکیل میدهد . نیوتون اصل مذکور را باین اندازه روشن و قابل فهم بیان نکرده است . ترجمه‌ای از آنچه وی بزبان لاتین در کتاب **Principia** نوشته است عیناً نقل میشود :

«هر جسمی همیشه ساکن خواهد ماند یا بحرکت یکنواخت خود بر روی خط مستقیمی ادامه خواهد داد مگر اینکه با تأثیر نیروئی مجبور شود آنرا تغییر دهد»

با وجود اینکه نیوتون درباره حرکت دورانی صریحاً بیانی نکرده است معذک از نوشته‌های او معلوم است که او شرط تعادل دورانی را فهمیده است یعنی میدانسته است که نحوه اثر نیروها باید چگونه باشد تا جسم یا دوران نکند یا دوران ثابت داشته باشد .

۳-۴ ، بحث درباره اصل اول نیوتون

اصل اول نیوتون آنطور که بنظر میاید واضح بدیهی نیست . اولاً بموجب این اصل وقتی جسمی تحت اثر نیروئی نباشد یا باید بحال سکون بماند یا بحرکت یکنواخت داشته باشد و این بدین معنی است که اگر جسمی بحرکت درآید دیگر احتیاجی به اعمال نیرو برای ادامه حرکت آن وجود ندارد و این بانتهای تجربی که در زندگی روزمره عاید ما میشود متناقض بنظر میرسد . فرض کنیم با دست خود نیروئی بر کتابی که روی میز واقع است وارد آوریم . همین که دست خود را عقب برده کتاب را بحال خود گذاریم دیگر بحرکت متشابه خود ادامه نمی‌دهد بلکه تدریجاً کند شده می‌ایستد . هر گاه بخواهیم کتاب بحرکت یکنواخت خود ادامه دهد باید نیروئی بطور دائم بر آن وارد آید . اما اعمال این نیرو فقط باین جهت لازم است که درحالیکه کتاب در حرکت است از طرف سطح میز بر آن نیروی

اصطلاحی مخالف جهت حرکت وارد میاید و باید خنثی شود. هر چه سطح میز بیشتر میقلی باشد نیروی اصطکاک کمتر خواهد بود و ما نیز بساید نیروی کمتری بر کتاب وارد آوریم. بنابراین اصل اول هر گاه بتوانیم نیروی اصطکاک را بطور کامل از بین ببریم پس از بحرکت در آمدن کتاب لازم نیست برای ادامه حرکت نیروئی بر آن وارد آوریم. بنابراین نتیجه میشود که هر گاه بر آیند نیروهای وارد بر کتاب نیز صفر شود (نیروی اصطکاک با نیروئی مساوی و مختلف جهت با آن خنثی شود) کتاب بحرکت یکنواخت خود ادامه خواهد داد. پس میتوان گفت وقتی بر آیند نیروهای وارد بر جسم صفر باشد مثل این است که نیروئی بر آن وارد نشده است.

در مرحله دوم، نیوتون دستگاه مختصات اینرسی *inertial reference system* را تعریف میکند. برای فهم این تعریف لازم است قبلاً این نکته روشن شود که حرکت يك جسم فقط میتواند نسبت بیک نقطه یا جسم دیگر مشخص شود و چون میتوان وضع جسم را نسبت به اجسام یا نقاط بیشمارى سنجید. حرکت جسم نسبت بیک نقطه ممکن است وضع کاملاً متفاوتی با حرکت همین جسم نسبت بنقطه دیگر داشته باشد. مثلاً مسافری که در هواپیما نشسته است نسبت به هواپیما ساکن است در حالیکه نسبت بزمین متحرک میباشد.

دستگاه مختصات عبارت از چند محور مختصات فرضی است که بجسم معینی متصل و با آن در حرکت است (اگر جسم متحرک باشد)

فرض کنیم هواپیمای مثال قبل با حرکت تند شونده بر روی باند در حرکت و یک دستگاه محورهای مختصات بآن ضمیمه است. میدانیم که وقتی هواپیما حرکت تند شونده ای بر روی باند دارد پشتهی صندلی بر شخصی که درون این هواپیما نشسته است نیروئی وارد میکند در حالیکه شخص نسبت بدستگاه مختصات متصل به هواپیما حرکتی ندارد. چنین بنظر میاید که اصل اول نیوتون در مورد این شخص صادق نیست زیرا نیروئی بر شخص وارد میشود ولی با وجود این شخص نسبت به هواپیما در حال سکون است.

حال فرض کنیم شخص کفش سکیت پهای دارد و درون این هواپیما ایستاده است. وقتی هواپیما حرکت تند شونده خود را شروع کند شخص نسبت به هواپیما روبه عقب حرکت تند شونده ای خواهد داشت در حالیکه هیچ نیروئی بر او وارد نشده است. باز هم بنظر میرسد که اصل اول نیوتون در مورد این مثال دچار تناقض شده است.

بنابراین میگوئیم دستگاه مختصات اینرسی دستگاهی است که وقتی جسمی تحت تأثیر هیچ نیروئی نباشد نسبت باین دستگاه در حال سکون و یا در حال حرکت متشابه باقی بماند. عبارت دیگر دستگاه اینرسی دستگاهی است که اصل اول نیوتون وضع حرکت جسمی را که تحت تأثیر هیچ نیروئی نباشد در آن دستگاه مشخص کند. (این دستگاه را دستگاه مختصات

گالیه نیز مینامند) .

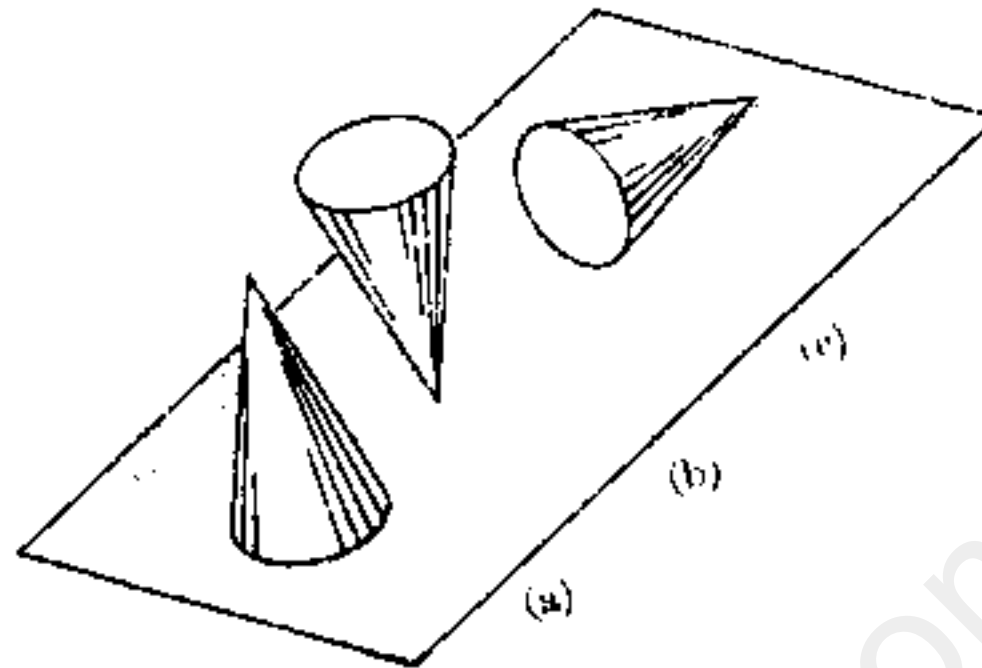
دستگاه مختصات متصل به هواپیمائی که حرکت تند شونده دارد دستگاه اینرسی نیست. در بسیاری از موارد دستگاه مختصات متصل بزمین را میتوان دستگاه اینرسی فرض نمود ولی در فصول بعد خواهیم دید که دستگاه مذکور نیز به علت حرکت وضعی زمین نمیتواند دستگاه اینرسی فرض شود. نیوتون در فضای لایتناهی دستگاه مختصاتی فرض نمود که در حال سکون مطلق باشد و در مطالعه حرکت اجسام وضع آنها را نسبت بچنین دستگاهی مشخص مینمود. اما اصول نظریه نسبی بر این است که «سکون مطلق» و «حرکت مطلق» دارای مفهوم فیزیکی نیستند. بهتر این است که دستگاه مختصات اینرسی را نسبت به ثوابت سنجید. ثوابت مقدار گانی هستند آنقدر دور که حرکت آنها در وضع ظاهریشان نسبت بمانی تأثیر است. (بنابر این اطلاق ثوابت به آنها غلط ولی مصطلح است) اصل اول نیوتون در چنین دستگاه مختصاتی میتواند حرکت اجسامی را که تحت اثر نیرو نیستند تفسیر کنید و بنا بر این انتخاب آن بعنوان دستگاه مختصات اینرسی اشکالی ندارد.

در مرحله سوم نیوتون تعریف کیفی واضحی از نیرو را بیان میکند. این تعریف چنین است: «نیرو عاملی است که وضع حرکت جسمی را تغییر میدهد» (باید در نظر داشت که این بدین معنی نیست که نیرو اثرات دیگری نداشته باشد. مثلاً نیرو میتواند طول یک فنر را تغییر دهد.) وقتی می بینیم جسمی که نسبت بزمین ساکن است شروع بحرکت میکند تا بر سرعت جسمی که نسبت بزمین متحرک است افزوده میشود یا سرعت آن کاهش مییابد و یا بالاخره جهت امتداد سرعت آن تغییر میکند نتیجه میگیریم که نیروی بر آن اثر کرده است. بر اساس همین اثر نیرو میتوان دو نیرو را باهم سنجید و برای نیرو واحدی تعریف نمود و اینرا در فصل پنجم مورد بحث قرار خواهیم داد.

۳-۴ ، تعادل پایدار ، ناپایدار و بی تفاوت

وقتی جسمی را کمی از وضع تعادل خود منحرف کنیم ، اندازه ، امتداد ، جهت و خط اثر نیروهای وارد بر آن تغییر خواهد کرد هر گاه پس از تغییر وضع جسم ، نحوه تغییر نیروها طوری باشد که جسم را بوضع اول بازگردانند تعادل جسم را پایدار مینامند . هر گاه نحوه تغییر نیروها طوری باشد که انحراف جسم از وضع تعادل بیشتر و باز هم بیشتر شود تعادل را ناپایدار مینامند . هر گاه جسم پس از انحراف از وضع تعادل اولیه ، بحال تعادل جدیدی درآمده باشد تعادل را بی تفاوت مینامند . بنا بر این برای اینکه بدانیم تعادل جسمی پایدار ، ناپایدار یا بی تفاوت است کافی است به ببینیم وضع جسم پس از انحراف جزئی از وضع اولیه چگونه است

در شکل ۳-۲ مخروطی در سه وضع دیده میشود در قسمت (a) شکل که مخروط به سطح قاعده متکی است تعادل آن پایدار ، در وضع (b) که بر رأس خود متکی است تعادل آن ناپایدار و در وضع (c) که بر مولد خود متکی است تعادل آن بی تفاوت است .



شکل ۳-۲ (a) تعادل پایدار (b) ناپایدار و (c) بی تفاوت

۳-۵، اصل سوم نیوتون درباره حرکت

هر نیرو فقط یکی از دو طرف اثر متقابل دو جسم بر یکدیگر است . معلوم شده است که هر گاه جسمی نیروئی بر جسم دیگر وارد کند جسم دوم نیز متقابلاً بر جسم اول نیروئی وارد میسازد که اندازه آن برابر اندازه نیروی اول ، جهت آن مخالف جهت نیروی اول و امتداد آن همان امتداد نیروی اول است . بنابراین نیروی منفرد وجود ندارد .

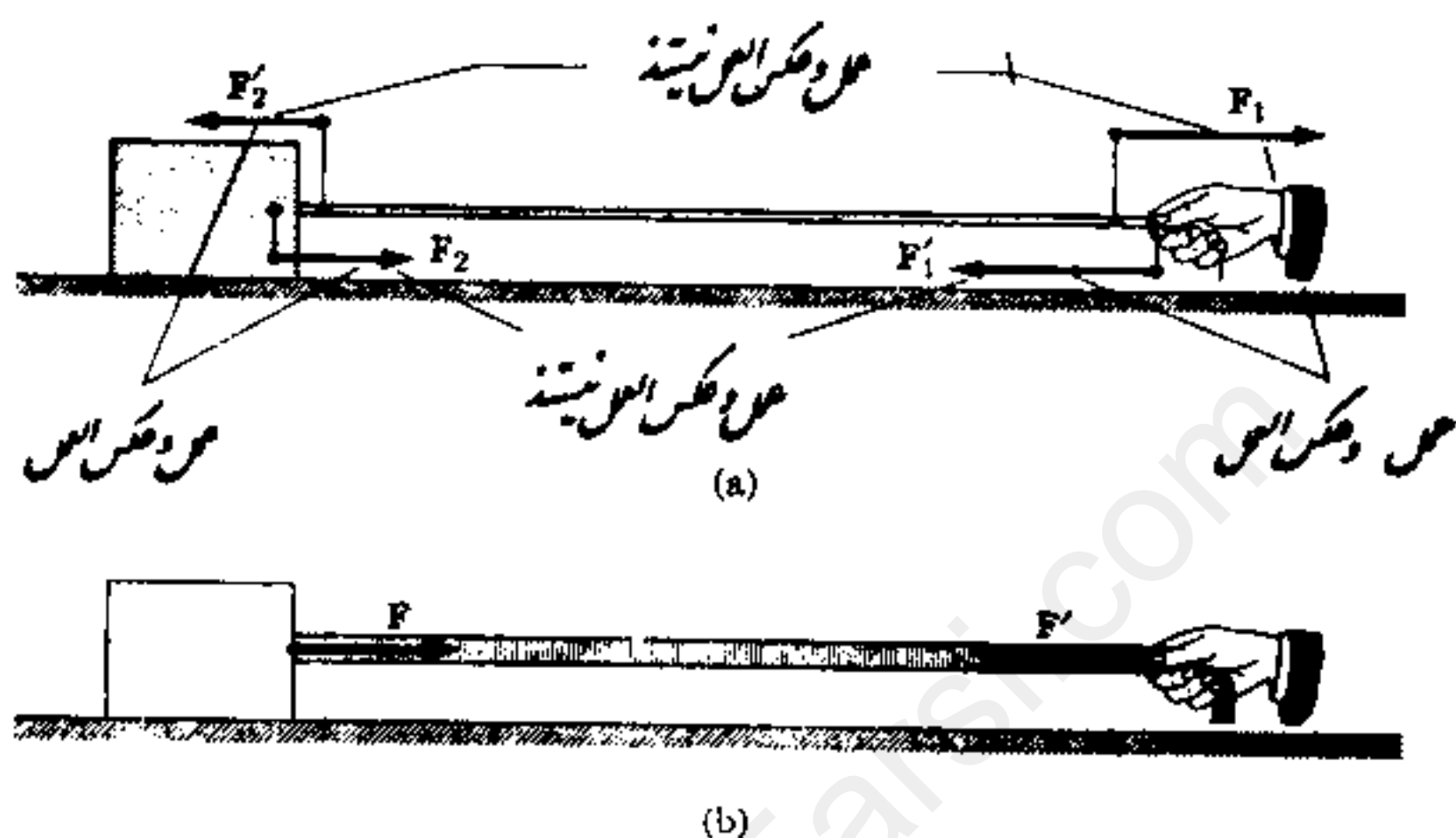
هر دو نیرو را که در اثر متقابل دو جسم وجود دارند عمل و عکس العمل مینامند ولی این بدین معنی نیست که طبیعت این دو نیرو با یکدیگر متفاوت است و یا یکی «علت» و دیگری «معلول» است . هر یک از دو نیرو را میتوان عمل و دیگری را عکس العمل دانست . این خاصیت نیرو در اصل سوم نیوتون بصورت زیر بیان شده است : «هر عملی را عکس-العملی است مساوی و مخالف جهت با آن» و یا «عمل متقابل در دو جسم بر یکدیگر مساوی و مختلف جهت است» :

مثلاً فرض کنیم شخصی جسمی را که بر سطح افقی قرار دارد باطنایی بطرف خود میکشد (ش ۳-۴) وزن طناب و جسم در شکل نشان داده نشده است . ممکن است جسم بحال تعادل باشد یا نباشد نیروی عمل و عکس العملی که بوجود میآید در شکل نشان داده شده است . در واقع همه نیروها در امتداد طناب هستند ولی برای متمایز نشان دادن آنها از یکدیگر آنها را از خط اثرشان بالاتر یا پایین تر کشیده اند) F_1 نیروئی است که شخص بر طناب وارد میکند، عکس العمل آن F'_1 که مساوی و مخالف جهت با آن است از طناب بر شخص وارد میشود. F_2

در مورد نیروهای الکترومغناطیس صحت این اصل کاملاً واضح و بدیهی است اغایاتسانی میتوان دریافت کرد در مکانیک نیز این اصل قابل قبول است.

نیروی است که از طناب بر جسم وارد میشود عکس العمل آن F'_2 نیروی است که از جسم بر طناب وارد میشود. و داریم:

$$F'_1 = -F_1 \quad \text{و} \quad F'_2 = -F_2$$



شکل ۴-۲ (a) نیروهای F و F'_1 یک جفت عمل و عکس العمل و F_2 و F'_2 جفت دیگر عمل و عکس العمل هستند F_1 و F'_1 نیز F_2 و F'_2 همیشه مساویند اما F_1 و F'_2 فقط وقتی مساویند که طناب بحال تعادل باشد F'_2 عکس العمل F_1 نیست (نیروها در حقیقت بر طناب منطبق اند) (b) وقتی طناب بحال تعادل باشد میتوان گفت که طناب نیرو را از شخص به جسم و بالعکس منتقل کرده است

بسیار مهم است اگر در نظر داشته باشید که F_1 و F'_2 با وجود اینکه مساوی و مختلف جهت هستند و امتداد آنها نیز برهم منطبق است یک جفت عمل و عکس العمل نیستند زیرا این دو نیرو بر یک جسم اثر میکنند (طناب) در حالیکه دو نیروی عمل و عکس العمل بر دو جسم مختلف اثر مینمایند از این گذشته F_1 و F'_2 همیشه با هم برابر نیستند هر گاه طناب و جسم با حرکت تندشونده بطرف راست در حرکت باشند طناب بحال تعادل نیست و F_1 بیشتر از F'_2 است تنها در حالیکه طناب و جسم ساکن بوده یا با سرعت ثابت در حرکت اند F_1 و F'_2 بنا بر اصل اول نیوتون با هم برابر اند. از آنجا که F_1 و F'_2 نیز با هم برابر خواهند بود و نیروی که از طناب بر جسم وارد میشود برابر نیروی است که از شخص بر طناب وارد میاید و میتوان گفت که طناب نیرو را بدون تغییر به جسم منتقل میکند. این تفسیر در بسیاری از موارد مفید است ولی باید در نظر داشت که استفاده از آن محدود بشروط فوق الذکر است.

هر گاه تفسیر فوق را در نظر بگیریم احتیاجی نیست که نیروهای وارد بر طناب و خود طناب مورد نظر قرار گیرد و دیاگرام نیروها را میتوان مطابق شکل ۴-۲ b رسم نمود که

در آن فرض بر این است که شخص نیروی F را مستقیماً بجهت وارد آورده است. عکس العمل آن نیروی F' است که از جسم مستقیماً بشخص وارد شده است. تنها اثر وجود طناب انتقال نیروها از شخص به جسم و بالعکس است.

جسمی را که مانند طناب شکل ۲-۴ b از دو طرف کشیده میشود در حال کشش گویند، کشش در هر نقطه برابر نیروی است که بر آن نقطه وارد میشود بنابراین در شکل ۲-۴ a کشش در انتهای راست طناب برابر اندازه F_1 (یا F'_1) است و کشش در انتهای چپ طناب برابر F_2 (یا F'_2) است. هر گاه طناب بحال تعادل باشد و نیروی دیگری جز همین دو نیرو که بر دو انتهای آن اثر میکند بر آن وارد نیاید؛ کشش در هر دو انتهای طناب با هم مساویند. هر گاه مثلاً در شکل ۲-۴ b اندازه F و F' برابر $50lb$ باشد کشش در طناب $50lb$ است (نه $100lb$).

۲-۶، تعادل نقطه مادی

شکل مواد موجود در طبیعت و نحوه رویداد پدیده ها ساده نیستند. بنابراین برای حل مسائل ابتدا جسم را جسمی ایده آل فرض کرده نحوه اتفاق پدیده ها را ساده تر از آنچه هست فرض می کنیم تا مسائل ساده و قابل فهم عموم شوند. مثلاً فرض کنیم بخواهیم فاصله ای را که توپ تنیسی پس از پرتاب طی میکند تا بزمین برخورد کند، بدست آوریم. توپ را یک نقطه مادی و اثر مقاومت هوای مؤثر بر آن را ناچیز فرض میکنیم. حل چنین مسئله ای بسیار آسان میشود. هر گاه از این جهت که صورت مسئله را بکلی عوض کرده ایم مورد انتقاد قرار بگیریم جواب ما این است که اولاً در سرعت های کم تقریب و خطا چندان زیاد نیست. ثانیاً این تغییرات جزئی بیا امکان میدهد مسئله را باسانی حل کنیم وقتی سرعت زیاد باشد حل تغییرات مذکور نامعقول و مسئله محتاج به دانشن ریاضیات در سطح عالیتری است. معمولاً وقتی بر جسم صلبی چند نیرو اثر میکند امتداد همه این نیروها از یک نقطه نمی گذرد یعنی متلاقی نیستند. در این حال جسم در هر لحظه دو حرکت انتقالی و دورانی (تواماً) خواهد داشت. در بسیار موارد حرکت دورانی جسم دارای اهمیت چندانی نیست و به حرکت انتقالی آن مربوط نمیشود. مثلاً حرکت زمین بدور خورشید در اثر جاذبه وارده از خورشید بر زمین بوجود می آید حرکت وضعی زمین در محاسبات مربوط به حرکت آن بدور خورشید هیچگونه نقشی ندارد. هر جسم را که چرخش آن، در انتقال آن بهمان بی تأثیر فرض کرد نقطه مادی مینامند ممکن است ابعاد نقطه مادی کوچک و یا بزرگ و قابل ملاحظه باشد ولی در هر حال باید امتداد همه نیروهای وارد بر آن از یک نقطه بگذرند.

کلیه مسائل و مباحثی که در بقیه این فصل از کتاب مورد بحث قرار میگیرد در باره نقاط مادی بحث میکند. عده بیشتری مسائل علمی و صنعتی را میتوان از این طریق حل نمود.

در این مسائل اغلب اندازه يك يا چند نیرو معلوم و اندازه چند نیروی دیگر نامعلوم است و باید پیدا شود بهتر است نکات زیر را با روشی توأم با احتیاط در حل این مسائل بکاربرد .
(۱) شکل ساده‌ای از جسم یا دستگاهی که مورد بحث است رسم کرده ابعاد و زوایا را روی آن مشخص کنید .

(۲) جزئی از دستگاه را بعنوان نقطه مادی (مثلا گره اتصال چند طناب) که در حال تعادل است انتخاب نموده آنرا بطور منفرد و مجزا رسم کنید . (میتوانید از مدادهای رنگین استفاده کنید) سپس کلیه نیروهای وارد بر این نقطه مادی را رسم نمایند . این طرح را دیاگرام آزاد جسم یا دیاگرام نیروها مینامند هر گاه دستگاهی شامل چند قسمت باشد هر يك را يك نقطه مادی فرض کرده برای هر يك دیاگرام آزاد جدا گانه‌ای رسم کنید .
در دیاگرام آزاد هر نقطه مادی نباید نیروهای وارده از این نقطه مادی بر نقاط دیگر را رسم کرد زیرا این نیروها بر نقاط مادی دیگری وارد میشوند و در دیاگرام آزاد آن نقاط رسم خواهند شد .

(۳) دستگاه مختصات متعامدی رسم کرده هر نیروی مایل را بمؤلفه هائی در امتداد این محورها تجزیه کنید و نیروهای اصلی را خط بزنید .

(۴) جمع جبری مؤلفه‌های واقع بر محور x ها و نیز جمع جبری مؤلفه‌های واقع بر محور y ها را مساوی صفر قرار داده دو معادله بدست آورید . با حل این دو معادله میتوانید دو مجهول (که ممکن است نیرو ، زاویه و یا فاصله باشند) بدست آورید .

یکی از مهمترین نیروهائی که در دیاگرام نیروهای وارد بر جسم همیشه وجود دارد نیروی وزن جسم است . اثر جاذبه زمین بر هر جسم را وزن آن جسم مینامند در فصل بعد خواهیم دید که خط اثر نیروی وزن همیشه از نقطه معینی از جسم عبور میکند که مرکز ثقل نامیده میشود .

نیروی جاذبه وارده از زمین بر يك جسم ، فقط يك وجه از دو وجه اثر متقابل جسم و زمین بر یکدیگر است و باید دانست که جسم و زمین متقابلا یکدیگر را جذب میکنند . جسم نیز زمین را با نیروی مساوی و مختلف‌الجهت با وزن خود جذب مینماید . وقتی وزن جسمی مثلا $10lb$ است (یعنی زمین جسم را با نیروی $10lb$ جذب میکند) جسم نیز زمین را با نیروی $10lb$ بطرف بالا جذب مینماید . این دو نیرو يك جفت عمل و عکس‌العمل هستند .

مثال ۱ برای آسانتر فهمیدن ، بامثال ساده‌ای شروع میکنیم . جسمی را که در شکل ۵-۲ نشان داده شده در نظر بگیرید . جسم مذکور بكمك طنابی بسقف آویزان و در حال تعادل است . در قسمت (b) شکل دیاگرام آزاد جسم رسم شده است . نیروهای وارد بر جسم

عبارتند از w_1 وزن جسم و T_1 نیروئی که از طناب بجهت وارد میشود. هر گاه محور افقی را محور x ها و محور قائم را محور y ها فرض کنیم مؤلفه‌های درامتداد محور x ها وجود ندارد و در امتداد محور y ها عبارتند از w_1 و T_1 . از شرط $\Sigma F'_y = 0$ نتیجه می‌شود:

$$\Sigma F'_y = T_1 - w_1 = 0$$

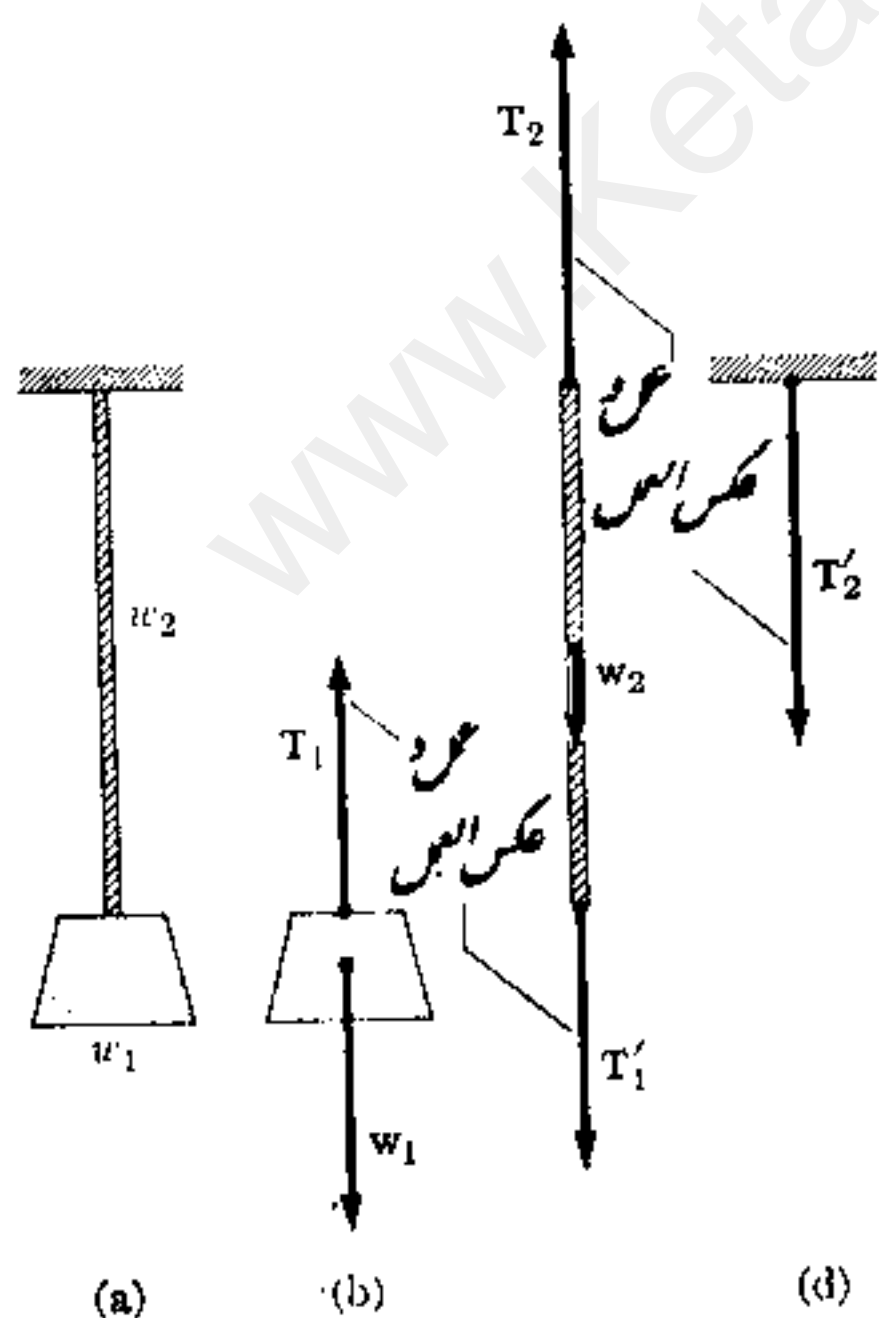
$$T_1 = w_1 \quad (\text{اصل اول})$$

برای اینکه دو نیرو بريك امتداد واقع باشند باید امتداد قائمی که از آویزگاه میگذرد از مرکز ثقل نیز عبور نماید.

باز هم لازم است تأکید شود که با وجود اینکه w_1 و T_1 مساوی و مختلف‌الجهت هستند عمل و عکس‌العمل نیستند. w_1 نیروی جاذبه ایست که از زمین بر جسم اثر میکند. عکس‌العمل آن نیروئی است مساوی و مختلف‌الجهت با w_1 که از جسم بر زمین اثر میکند. این عکس‌العمل یکی از مجموعه عکس‌العمل‌هایی است که از طرف اجسام مختلف بر زمین وارد میشود. لذا در دیاگرام آزاد جسم ظاهر نمیشود.

عکس‌العمل T_1 نیروی T'_1 است که روی پائین از جسم آویزان بر طناب اثر میکند.

$$T'_1 = T_1 \quad (\text{اصل سوم نیوتون})$$

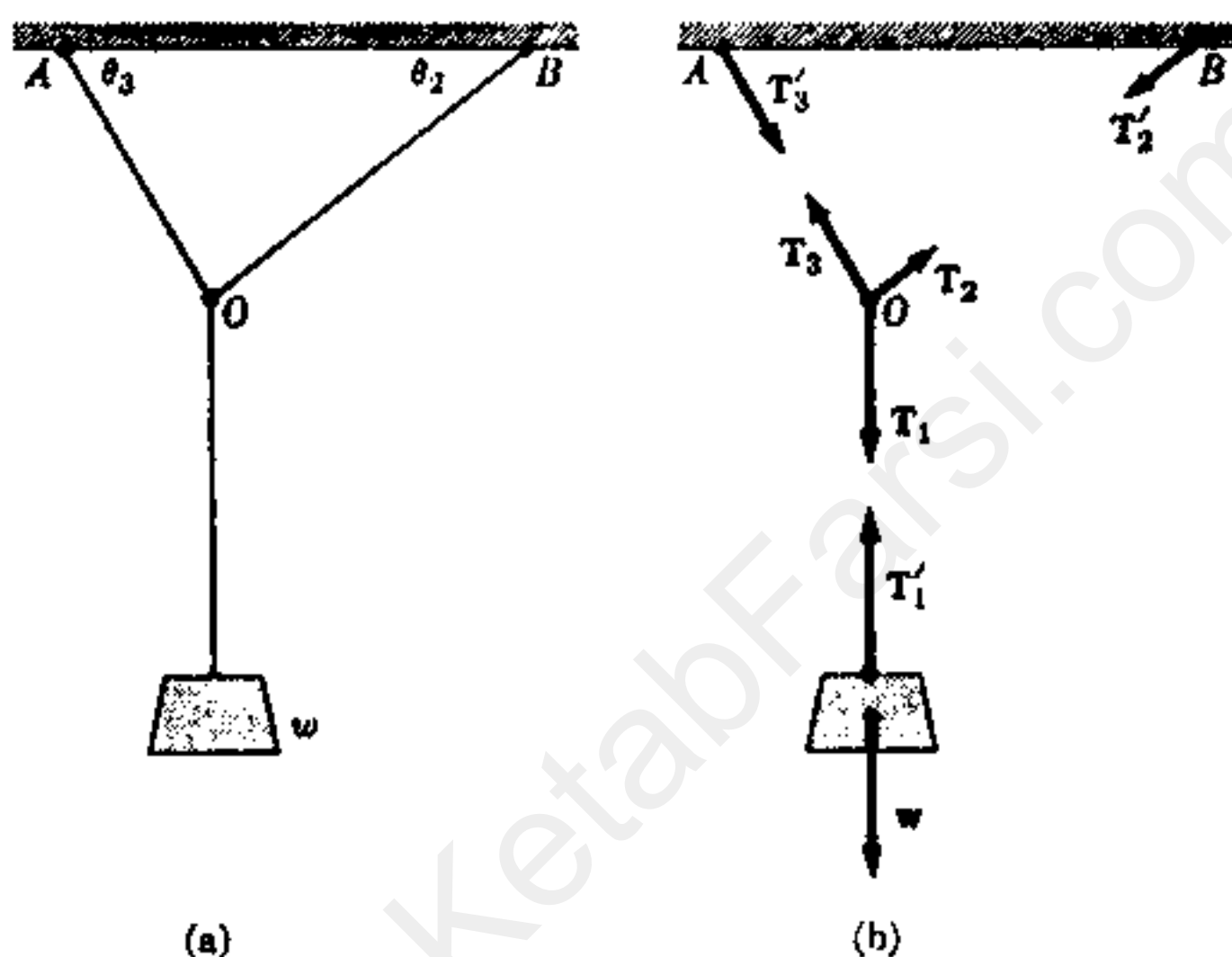


شکل ۲-۵ (a) جسم ساکنی که بطنابی آویزان است. (b) جسم منفرد شده و نیروهای وارد بر آن نشان داده شده است. (c) نیروهای مؤثر بر طناب (d) نیروی مؤثر بر نقطه تعلق عمل و عکس‌العمل‌ها در شکل نشان داده شده‌اند.

نیروی T'_1 در قسمت (c) شکل نشان داده شده است. این قسمت دیسک‌اگرام نیروهای مؤثر بر طناب است نیروهای دیگری که بر طناب اثر میکنند w_1 وزن طناب و دیگری T_1 است که از سقف بر انتهای بالایی طناب وارد میشود چون طناب بحال تعادل است داریم.

$$\Sigma F_y = T_1 - w_1 - T'_1 = 0$$

$$T_1 = w_1 + T'_1 \quad (\text{اصل اول})$$



شکل ۲-۶ (a) جسم آویزانی که بحال تعادل است. (b) نیروهای مؤثر بر جسم، گره و سقف

عکس‌العمل T_1 نیروی T'_1 است که از طناب بر سقف و روی پائین اثر میکند و در قسمت (d) شکل نشان داده شده است.

$$T_1 = T'_1 \quad (\text{اصل سوم})$$

فرض کنیم وزن جسم 20 lb و وزن طناب 1 lb باشد در اینصورت داریم:

$$T_1 = w_1 = 20 \text{ lb}$$

$$T'_1 = T_1 = 20 \text{ lb}$$

$$T_1 = w_1 + T'_1 = 1 \text{ lb} + 20 \text{ lb} = 21 \text{ lb}$$

هرگاه وزن طناب قابل اغماض باشد در عمل هیچ نیروئی جز دو نیروی مؤثر بر دو

اقتضای طناب بر آن اثر نمی‌کند و در اینحال نیروهای T_p و T'_p هر یک $۲۰lb$ خواهند بود و چنانکه قبلاً گفته شد طناب فقط ناقل نیروی $(۲۰lb)$ از طرفی بطرف دیگر است. در اینحال میتوان نیروی وارد، از سقف بر طناب را «عمل»، و نیروی وارده از جسم بر طناب را «عکس‌العمل»، فرض نمود. کشش مؤثر بر طناب $۲۰lb$ است.

مثال ۴- در شکل ۶-۲ a جسمی بوزن w که بطنایی آویزان است نشان داده شده. طناب در نقطه O بدو طناب دیگر گره خورده است طرف دیگر دو طناب اخیرالذکر مطابق شکل بستف وصل‌اند. هر گاه وزن طناب‌ها ناچیز باشد می‌خواهیم کشش مؤثر بر هر یک از سه طناب را بدست آوریم.

باید جسمی را انتخاب کرده نیروهای مؤثر بر آن را مشخص نموده شرایط تعادل را برای آن جسم بنویسیم تا نیروهای مجهول پیدا شود. جسم آویزان چنین جسمی است و نظیر آنچه در مثال قبل دیدیم پس از نوشتن شرط تعادل این جسم، کشش مؤثر بر طناب قائم‌برابر وزن جسم آویزان بدست می‌آید. از طناب‌های مایل مستقیماً نیروئی بر جسم آویزان اثر نکرده و فقط بر نقطه O دو نیرو وارد می‌شود. بنابراین گره O را بعنوان جسم جدید انتخاب کرده نیروهای وارد بر آن را رسم می‌کنیم وزن گره O و طناب‌ها ناچیز است.

دیاگرام آزاد جسم آویزان و نیز گره O در قسمت (b) شکل رسم شده T_p و T'_p سه نیروی مؤثر بر گره O و T'_p و T'_p و T'_p عکس‌العمل این نیروها می‌باشند. ابتدا جسم آویزان را در نظر می‌گیریم چون بحال تعادل است پس:

$$T'_p = w \quad (\text{اصل اول})$$

و چون T_p و T'_p عمل و عکس‌العمل هستند داریم:

$$T'_p = T_p \quad (\text{اصل سوم})$$

در نتیجه خواهیم داشت:

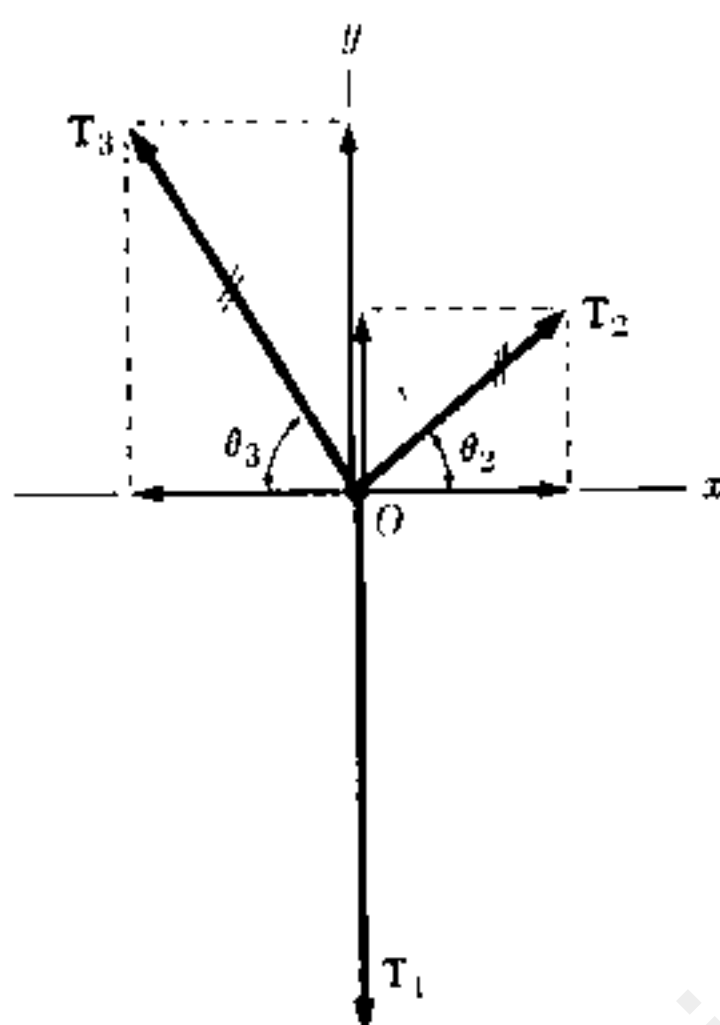
$$T_p = w$$

برای پیدا کردن نیروهای T_p و T'_p نیروی مؤثر بر گره O را مطابق شکل ۶-۲ روی محورهای مختصات تجربه کرده بنا بر اصل اول نیوتون می‌نویسیم:

$$\Sigma F_x = T_p \cos \theta_p - T'_p \cos \theta_p = 0$$

$$\Sigma F_y = T_p \sin \theta_p + T'_p \sin \theta_p - T_p = 0$$

فرض کنیم $w = ۵۰lb$ و $\theta_p = ۳۰^\circ$ و $\theta_p = ۶۰^\circ$ باشد در اینصورت $T_p = ۵۰lb$ و



شکل ۲-۲ نیروهای مؤثر بر گره O که در شکل ۶-۲ نشان داده شده است بر محورهای x و y تصویر شده اند .

از حل دو معادله بالا نتیجه میشود که :

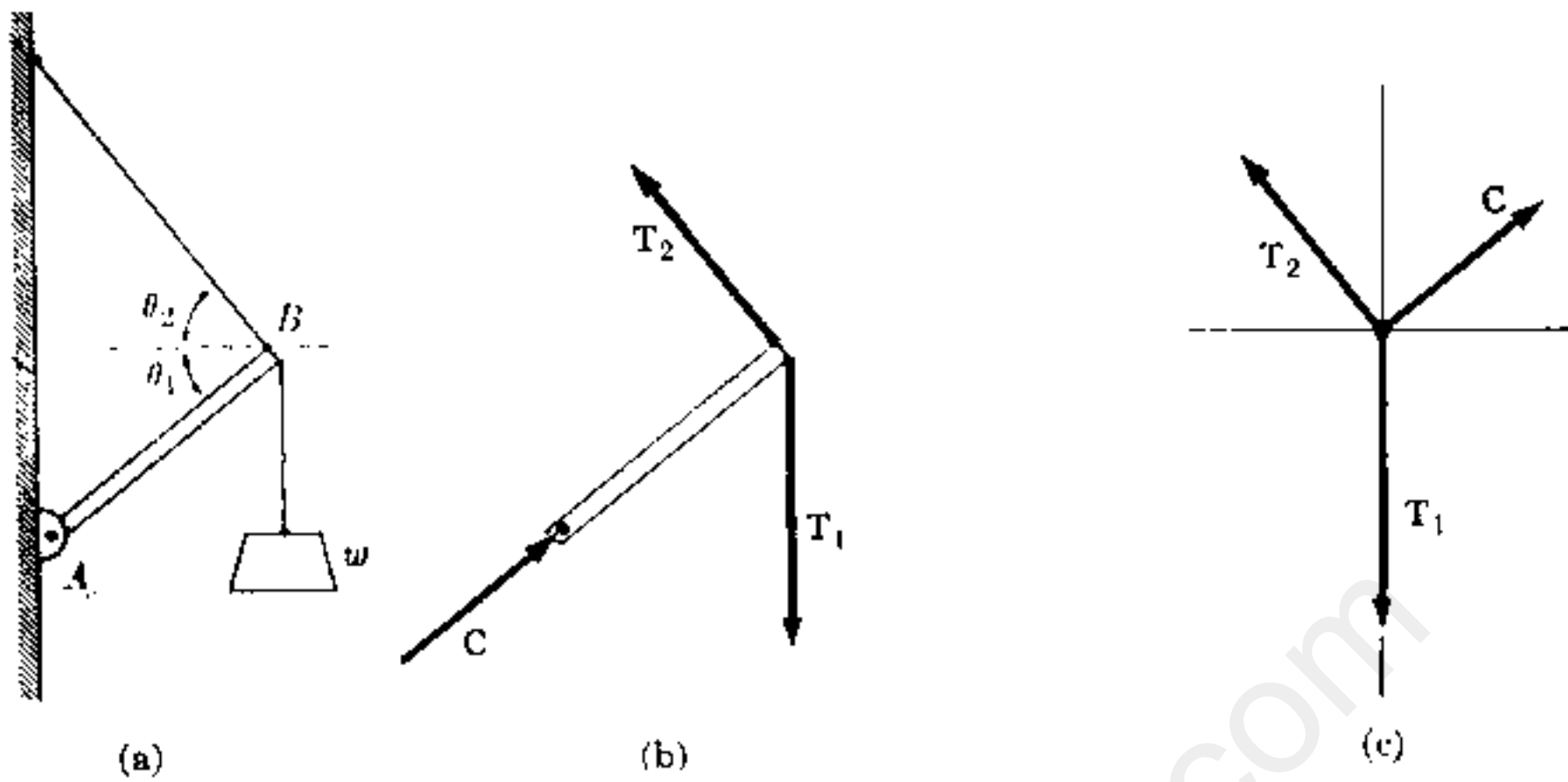
$$T_2 = 43/3 lb \quad \text{و} \quad T_3 = 25 lb$$

و بالاخره بنا بر اصل سوم نیوتون نیروهای T_2' و T_3' مؤثر بر سقف بترتیب مساوی و مختلف الجهد با T_2 و T_3 میباشد .

مثال ۳- در شکل ۲-۸ a میله AB از یکطرف بدیوار قائمی لولا شده و بطرف دیگر آن دو طناب وصل است . یکی از طنابها بدیوار وصل و دیگری وزنه w آویزان است . از وزن میله و طنابها صرف نظر شده است .

در شکل ۲-۸ b دیاگرام آزاد میله AB رسم شده است . نیروهای مؤثر بر میله عبارتند از T_2 نیروی وارده از طناب قائم بر میله T_2 نیروی وارده از طناب مایل بر میله و C نیروی مؤثر از دیوار بر میله . امتداد و جهت و اندازه نیروی T_1 معلوم ولی از T_2 فقط امتداد آن معلوم است ، اما از نیروی C معلوماتی در دست نیست . چون T_1 و T_2 در انتهای خارجی میله یکدیگر را قطع میکنند و بر میله فقط نیرو اثر میکند شرط لازم برای تعادل میله این است که نیروی سوم (C) از محل تقاطع دو نیروی T_1 و T_2 بگذرد یعنی نیروی C نباید بر میله منطبق باشد بعبارت دیگر امتداد C نیز معلوم است .

چون بر آیند دو نیروی T_1 و T_2 مساوی و مختلف الجهد با نیروی C است بنابراین میله عملاً از دو طرف تحت تأثیر دو نیروی مساوی و مختلف الجهد که رو به داخل میله است هستند قرار میگیرند و گوئیم میله در حال تراکم است .



شکل ۲-۸

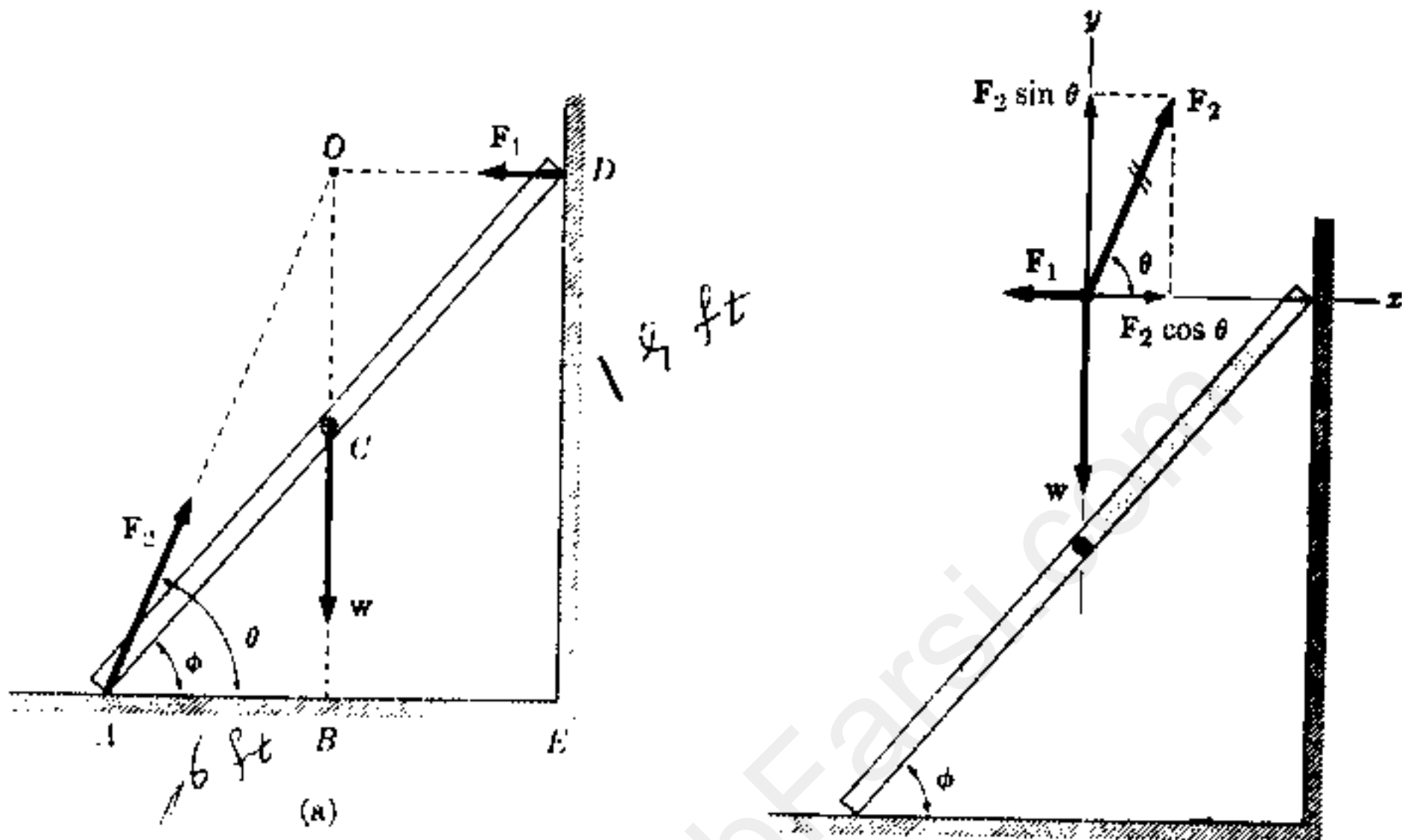
هرگاه نیروهای مؤثر بر میله بریدو انتهای آن اثر نکنند برآیند نیروهای مؤثر بر میله در امتداد طول میله نیست و این در مثال بعدی نشان داده میشود .

در شکل ۲-۷ نیروی C را به محل تلاقی دو نیروی T_1 و T_2 منتقل کرده ایم . هرگاه یک نقطه مادی در نقطه B قرار میگرفت که همین نیروها بر آن مؤثر بود و مسئله عیناً بهمین شکل حل می شد . شرط اول تعادل بین مقادیر T_1 و T_2 و C و θ_1 و θ_2 دو معادله مستقل بوجود می آورد . هرگاه سه مقدار از مقادیر مذکور معلوم باشد دوتای دیگر قابل محاسبه است .

مثال ۴-۲ در شکل ۲-۹ نردبانی نشان داده شده که بدیوار قائم بدون اصطکاک تکیه دارد و بحال تعادل است . نیروهای مؤثر بر نردبان عبارتند از (۱) وزن نردبان یعنی w (۲) نیروی F_1 که از دیوار قائم بر نردبان اثر میکند و امتداد آن بر سطح دیوار عمود است (دیوار بدون اصطکاک است) . (۳) نیروی F_2 که از طرف زمین بر پایه نردبان وارد میشود . اندازه ، جهت و امتداد w و امتداد F_1 معلوم اند اندازه F_1 و اندازه و امتداد و جهت F_2 نامعلوم میباشد . مانند مثال قبل نردبان نیز تحت اثر سه نیرو بحال تعادل در آمده است . بنابراین باید این سه نیرو متقاطع باشند . خط اثر w و F_1 معلوم است آنها را امتداد میدهیم تا یکدیگر را در نقطه O قطع کنند امتداد F_2 نیز باید از این نقطه بگذرد چنانکه می بینیم هیچیک از نیروهای F_1 و F_2 در امتداد نردبان بر آن اثر نمیکنند . در قسمت (b) شکل ، نیروها بیک نقطه منتقل شده اند . (محل برخورد w و F_1) را با استفاده از شرط اول تعادل میتوان نوشت :

$$\Sigma F_x = F_y \cos \theta - F_1 = 0 \quad (1-2)$$

$$\Sigma F_y = F_y \sin \theta - w = 0 \quad (2-2)$$



شکل ۹-۲ نیروهای مؤثر بر اردبانی که بدیوار قائم بدون اصطکاک تکیه دارد

بمعنوان مثال فرض کنیم وزن نردبان ۸۰ lb طول آن ۲۰ ft و مرکز ثقل در وسط آن بوده زاویه نردبان با زمین $\phi = 53^\circ$ باشد. میخواهیم زاویه θ و اندازه نیروهای F_1 و F_2 را بدست آوریم برای محاسبه θ ابتدا طولهای AB و BO را بدست میآوریم، در مثلث قائم الزاویه ABC داریم:

$$\overline{AB} = \overline{AC} \cos \phi = 10 \text{ ft} \times 0.6 = 6.0 \text{ ft}$$

و در مثلث قائم الزاویه AED میتوان نوشت:

$$\overline{DE} = \overline{AD} \sin \phi = 20 \text{ ft} \times 0.8 = 16 \text{ ft}$$

و در مثلث قائم الزاویه AOB با در نظر گرفتن اینکه $\overline{DB} = \overline{DE}$ است داریم:

$$\tan \theta = \frac{\overline{OB}}{\overline{AB}} = \frac{16 \text{ ft}}{6.0 \text{ ft}} = 2.67$$

$$\theta = 69.5^\circ \quad \sin \theta = 0.937 \quad \cos \theta = 0.350$$

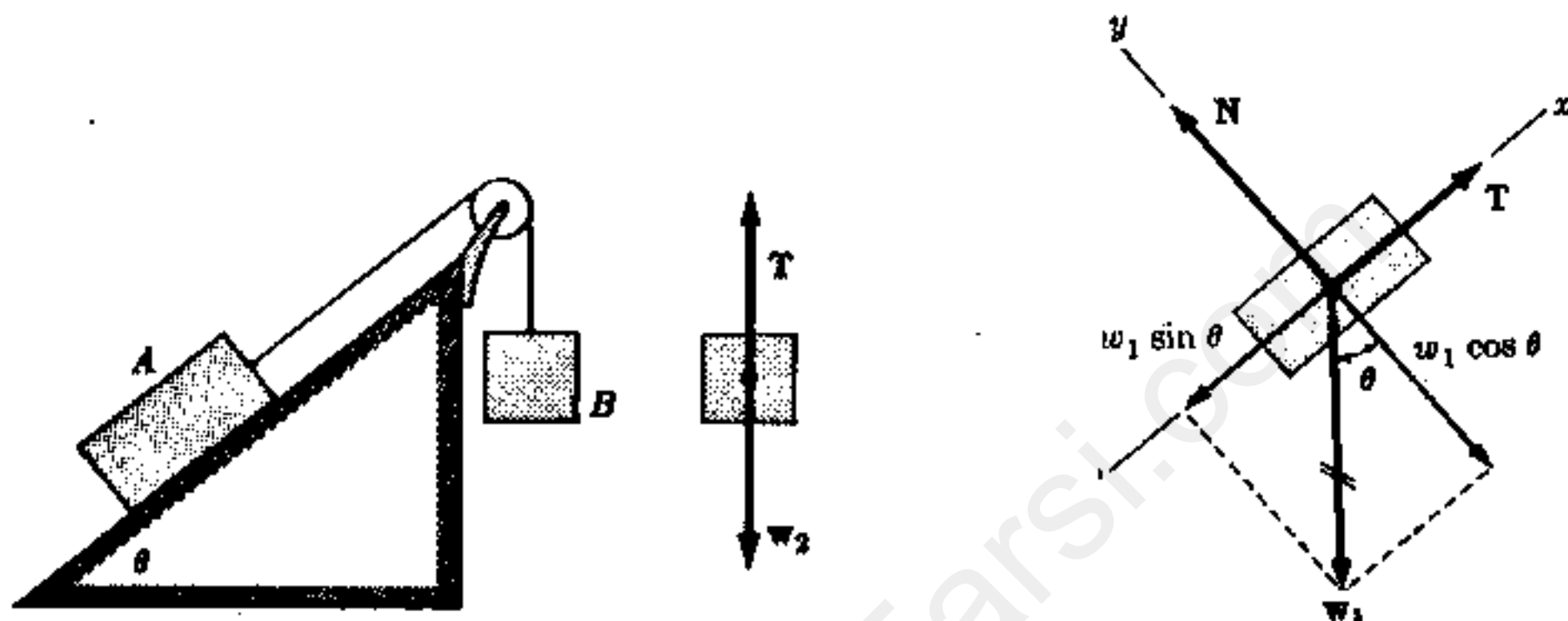
$$F_y = \frac{w}{\sin \theta} = \frac{80 \text{ lb}}{0.937} = 85.5 \text{ lb}$$

و بنا بر فرمول ۱-۲ داریم :

$$F_1 = F_2 \cos \theta = 85/5 \text{ lb} \times 0.7350 = 30.1 \text{ lb}$$

نیروئی که از نردبان بر دیوار قائم و زمین وارد میشود بترتیب با F_1 و F_2 مساوی و مختلف جهت میباشد.

در فصل بعد با استفاده از گشت آور باروش دیگری مسئله فوق را حل میکنیم.



شکل ۱-۲ نیروهای مؤثر بر جسمی که بر سطح شیبدار بدون اصطکاک بحال تعادل قرار گرفته است

مثال ۵- در شکل ۱-۲ جسم A بوزن w_1 نشان داده شده است که بر سطح شیب دار بدون اصطکاک بحال تعادل قرار دارد. زاویه شیب سطح θ است و طنابی که به جسم A وصل است از روی قرقره بدون اصطکاک عبور کرده به جسم آویزان B بوزن w_2 وصل میشود وزن طنابها قابل اغماض و مرکز ثقل هر جسم در وسط آن فرض شده است. هرگاه w_1 و θ معلوم باشند اندازه w_2 را طوری پیدا کنید که دستگاه با آن بحال تعادل درآید یعنی یا اصلا حرکت نکند و یا حرکت یکنواخت داشته باشد.

دیاگرام آزاد نیروهای مؤثر بر دو جسم در طرف راست شکل رسم شده اند. نیروهای مؤثر بر جسم B یکی w_2 وزن دیگری T نیروی وارده از طناب بر این جسم میباشد. چون این جسم بحال تعادل است پس میتوان نوشت :

$$T = w_2 \quad (\text{اصل اول}) \quad (3-2)$$

بر جسم A نیروی وزن آن یعنی w_1 نیروی وارده از طناب بر آن یعنی T و نیروی وارده از سطح شیب دار بر آن یعنی N وارد میشوند. دقت کنید، فقط يك حرف T را برای نشان دادن نیروهای وارده از طناب بر جسم A و بر جسم B بکار بردیم زیرا بنا بر آنچه در قسمت ۲-۳ دیدیم این دو نیرو معادل بایک جفت عمل و عکس العمل هستند و بنا بر این

اندازه آنها یکی است. هر گاه سطح بدون اصطکاک باشد نیروی N عمود (Normal) بر سطح شیب دار است نیروهای T و w_1 در مرکز ثقل جسم یکدیگر را قطع میکنند پس N نیز باید از مرکز ثقل جسم عبور کند. بهتر است محور های مختصات x و y را بترتیب موازی سطح و عمود بر سطح شیب دار فرض نمود. در این حالت فقط w_1 باید بمؤلفه های خود روی این دو محور تجزیه شود از شرایط تعادل معلوم میشود که :

$$\Sigma F_x = T - w_1 \sin \theta = 0 \quad (4-2)$$

$$\Sigma F_y = N - w_1 \cos \theta = 0 \quad (5-2)$$

اصل اول

بنابراین اگر $w_1 = 100 \text{ lb}$ و $\theta = 30^\circ$ باشد از فرمولهای ۳-۲ و ۴-۲ نتیجه میشود :

$$w_y = T = w_1 \sin \theta = 100 \text{ lb} \times 0.5 = 50 \text{ lb}$$

و از فرمول ۵-۲ نتیجه میشود :

$$N = w_1 \cos \theta = 100 \text{ lb} \times 0.866 = 86.6 \text{ lb}$$

توجه داشته باشید که وقتی نیروی اصطکاک وجود نداشته باشد وزن $w_y = 50 \text{ lb}$ کافی است که جسم A را با سرعت ثابت روی سطح پائین یا بالا برده و یا آنرا بحال سکون نگهدارد ولی در صورت وجود نیروی اصطکاک، وضع چنین نیست.

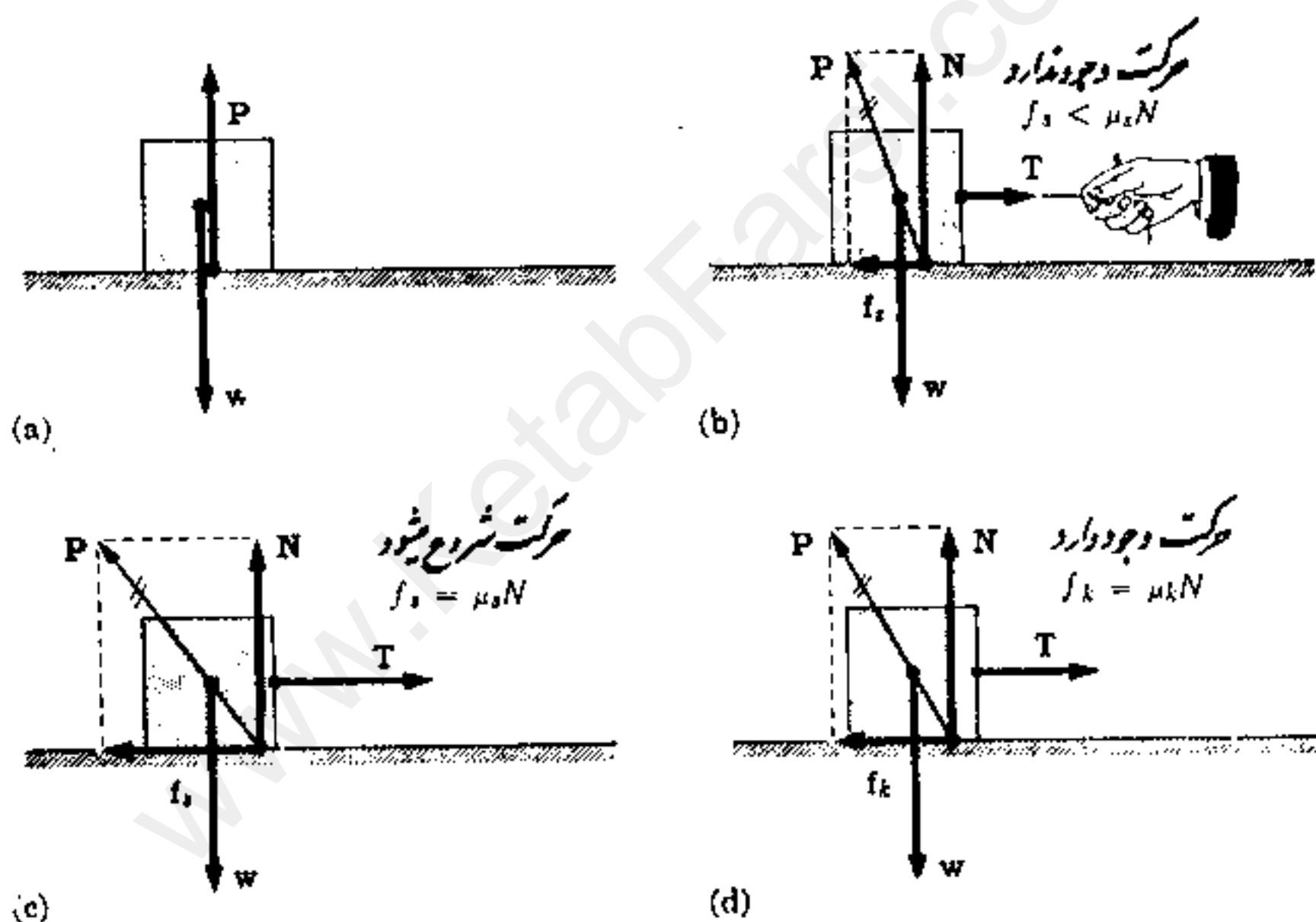
۷-۲ ، اصطکاک

هر گاه سطحی بخواهد بر روی سطح دیگری بلغزد هر يك از دو سطح بر سطح دیگر نیروئی وارد میکنند که اولاً در امتداد سطح است. ثانیاً با حرکت دو سطح بر روی یکدیگر مخالفت میکند. این نیرو را اصطکاک مینامند. بهر سطح نیروئی وارد میشود که با حرکت نسبی آن بر روی سطح دیگر مخالفت است. مثلاً اگر جسمی بر روی میزی بطرف چپ حرکت کند نیروی اصطکاک وارد بر آن بطرف راست است و در همین حال بر سطح میز نیروئی بطرف چپ وارد میشود. حتی وقتی جسم ساکن است ممکن است نیروی اصطکاک بر آن وارد شود. مثلاً اگر جسم سنگینی را روی زمین با نیروی کمی در امتداد افقی بکشیم نیرو برای حرکت در آوردن جسم کافی نیست و جسم بحال سکون باقی میماند. در این حال حتماً نیروئی مساوی و مخالف نیروی خارجی وارد بر جسم آنرا خنثی کرده است این نیروی اخیر همان نیروی اصطکاک حالت سکون است.

مبدأ پیدایش نیروی اصطکاک هنوز بدرستی معلوم نیست و یکی از زمینه های جالب

تحقیق است. وقتی يك صفحه بسیار صیقلی فلزی بر روی سطح مشابه حرکت میکند نیروی اصطكاك موجود را میتوان نتیجه جوش خوردگی های موقت بین نقاط مختلف در صفحه پنداشت چون بهر حال عده ای از نقاط دو سطح کمی بالاتر از سایر نقاط قرار گرفته در همین نقاط، دو سطح یکدیگر جوش میخورند. نیروی اصطكاك نیروی لازم برای شکستن این جوش خوردگی های موقت است. اما بین دو قطعه چوب یا دو قطعه آجر وضع کاملاً متفاوتی با فلز وجود دارد.

در شکل ۲-۱۱ جسمی بحال سکون بر سطح افقی قرار دارد و نیروهای وارد بر آن عبارتند از وزن جسم w و نیروی P وارد از تکیه گاه بر آن. امتداد نیروهای مذکور که در واقع برهم منطبق اند در شکل کمی جابجا شده اند تا نیروها متمایز دیده شوند.



شکل ۲-۱۱ اندازه نیروی اصطكاك وقتی حرکت وجود نداشته باشد کوچکتر یا مساوی $\mu_s \cdot N$ و وقتی حرکت وجود داشته باشد برابر $\mu_k \cdot N$ است

فرض کنید مطابق قسمت (b) شکل با طنابی جسم را با نیروی T در امتداد افقی بطرف راست بکشیم و نیروی T را بتدریج زیاد کنیم. پیش از آنکه T بحد معینی برسد جسم بحال سکون بر روی سطح باقی میماند. نیروی P وارد از سطح بر جسم بطرف چپ متمایل میشود (مطابق شکل) زیرا باید سه نیروی P و T و w در يك نقطه یکدیگر را قطع کنند. f_s مؤلفه افقی نیروی اصطكاك حالت سکون می نامند.

force of static friction مؤلفه دیگر **P** یعنی مؤلفه قائم آن **N** نیروی قائم وارد از تکیه گاه بر جسم است. از شرایط تعادل نتیجه میشود که $T = f_s$ و $N = w$. همینکه نیروی **T** بحد ماکزیممی رسید f_s دیگر نمیتواند زیاد شود و تعادل جسم بهم خورده شروع بحرکت میکند. شکل ۲-۱۱ c وضعی از جسم را نشان میدهد که در آن **T** بمقدار بسیار ناچیزی کمتر از اندازه لازم برای بحرکت درآوردن جسم است همینکه **T** کمی از این مقدار زیاده تر شد جسم شروع بحرکت میکند یعنی f_s از حد معینی نمیتواند تجاوز کند.

برای دو سطح باجنس معین، ماکزیمم نیروی اصطکاک در حالت سکون تقریباً متناسب با **N** است. بنابراین اندازه واقعی نیروی اصطکاک در حالت سکون بین صفر (وقتی نیروی **T** صفر است و جسم در امتداد سطح کشیده نمیشود) و $\mu_s \cdot N$ (در آستانه شروع حرکت) در تغییر است μ_s را ضریب اصطکاک حالت سکون **Coefficient of static friction** مینامند. بنابراین داریم:

$$f_s \leq \mu_s \cdot N \quad (2-6)$$

طرفین فرمول فوق وقتی مساوی هم هستند که **T** دارای اندازه ای باشد که جسم را در آستانه حرکت قرار دهد. (شکل ۲-۱۱ c) وقتی **T** کمتر از این مقدار باشد (شکل ۲-۱۱ b) علامت در فرمول فوق نامساوی است و نیروی اصطکاک فقط با استفاده از شرط تعادل قابل محاسبه است.

همینکه حرکت شروع شد مشاهده میشود که نیروی اصطکاک کاهش می یابد. اندازه جدید نیروی اصطکاک نیز برای دو سطح باجنس معین تقریباً متناسب با نیروی قائم وارد بر سطح است. μ_k ضریب تناسب را:

ضریب اصطکاک لغزشی **coefficient of sliding friction** یا **Kinetic friction** مینامند بنابراین وقتی جسم در حرکت است نیروی اصطکاک لغزشی عبارت خواهد بود از:

$$f_k = \mu_k \cdot N \quad (2-7)$$

و این در شکل ۲-۱۱ d نشان داده شده است.

ضریب اصطکاک لغزشی و سکون جسم در درجه اول تابع جنس و طبیعت در سطح است. هر گاه دو سطح زبر و خشن باشند اندازه ضریب اصطکاک بیشتر و هر چه صیقلی و صاف باشند کمتر است. ضریب اصطکاک لغزشی تابع سرعت نسبی دو سطح است ولی برای سهولت از این تغییرات جزئی صرف نظر کرده آنرا مستقل از سرعت فرض میکنیم. توجه کنید اندازه ضریب اصطکاک تابع اندازه سطح اتکاء نیست زیرا وقتی سطحی بر سطح دیگر متکی است همه نقاط

دوسطح روی هم قرارندارند و اندازه سطح اتكاه واقعی با اندازه سطح اتكاه ظاهری با هم متفاوت هستند . فرمول های ۲-۶ و ۲-۷ درعمل فرمولهای مفیدی هستند ولی باید گفت که بیشتر جنبه تجربی *empiric* دارند و مثلاً مانند اصول نیوتون ازفرمول های اساسی فیزیک نیستند . درجدول ۱-۲ ضریب اصطكاك چند جسم ثبت شده است .

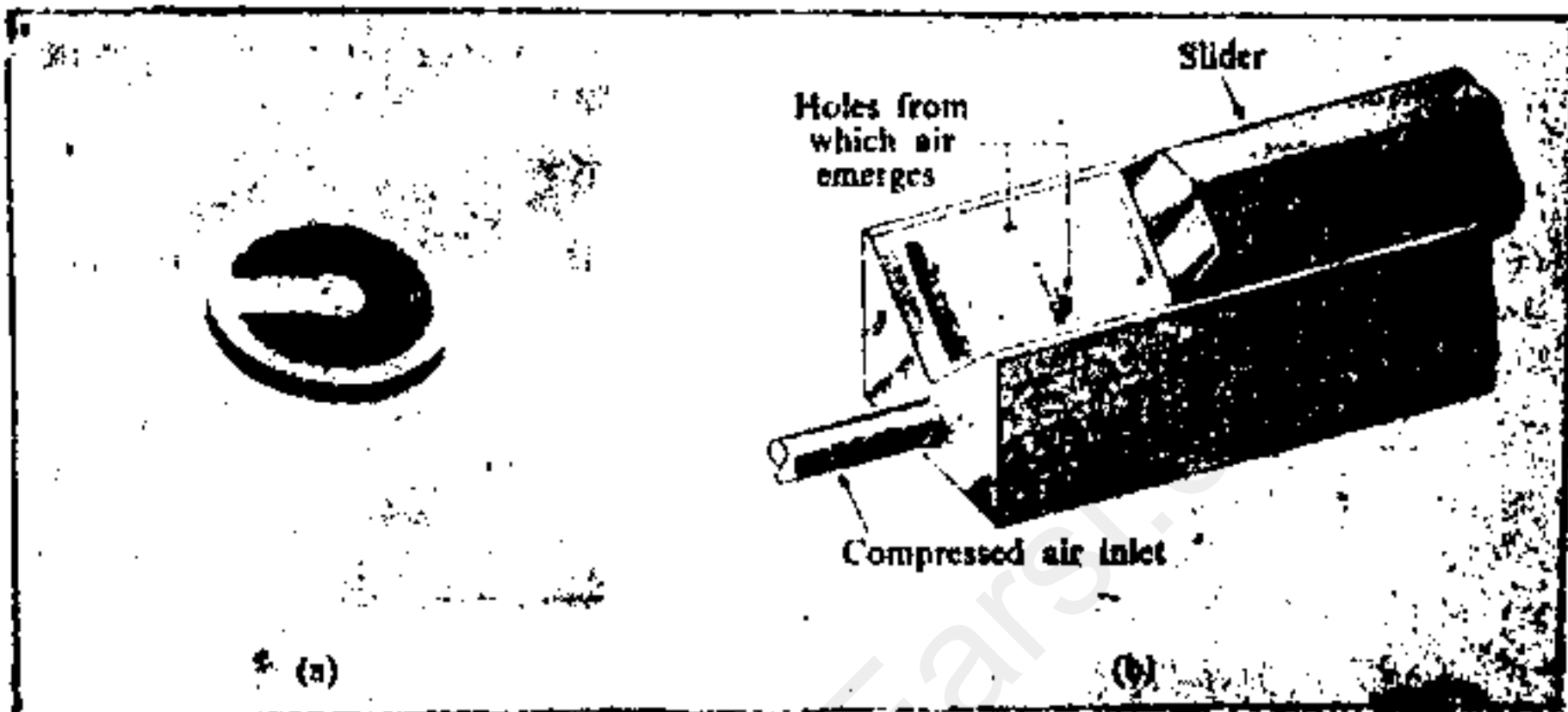
درجدول زیر فقط ضریب اصطكاك اجسام جامد ثبت شده است گازها و مایعات نیز دارای اصطكاك هستند ولی فرمول آنها بصورت ساده $f = \mu \cdot N$ نیست . وقتی سیالی در حرکت است لایه های مختلف آن بر روی هم میلغزند و اصطكاکی بین این لایه ها وجود دارد . این نوع اصطكاك را ویسکوزیته *Viscosity* مینامند و در فصل چهاردهم درباره آن بحث خواهد شد . در دماهای عادی گازها دارای ویسکوزیته کمتری هستند و برای اینکه نیروی اصطكاك بسمت سفر میل کند طوری ترتیب میدهند که بین دو جسم لغزان لایه ای از گاز قرار گیرد .

جدول ۱-۲ چند ضریب اصطكاك

| μ_s | μ_k | جسم |
|---------|---------|-------------------|
| ۰/۴۷ | ۰/۵۷ | پولاد بر پولاد |
| ۰/۶۱ | ۰/۴۷ | آلومنیوم بر پولاد |
| ۰/۵۳ | ۰/۳۶ | مس بر پولاد |
| ۰/۵۱ | ۰/۴۴ | برنج بر پولاد |
| ۰/۸۵ | ۰/۲۱ | روی بر آهن ریختگی |
| ۰/۹۴ | ۰/۴ | شیشه بر شیشه |
| ۰/۶۸ | ۰/۵۳ | مس بر شیشه |
| ۰/۰۴ | ۰/۰۴ | تفلن بر تفلن |
| ۰/۰۴ | ۰/۰۴ | تفلن بر پولاد |
| ۱/۰۵ | ۰/۲۹ | مس بر آهن ریختگی |

در شکل ۲-۱۲ دوروش برای اینکار نشان داده شده است . در شکل ۲-۱۲ عکسی از قرص مرکب نشان داده شده است که قسمت بالای آن (سیاه رنگ) از فلز و قسمت پائین آن از انیدرید کربنیک جامد (یخ خشك) تشکیل شده است این قرص را بر روی صفحه ای از

آلومینیوم قرار میدهند چون دمای انیدرید کربنیک جامد 78°C - و دمای آلومینیوم دمای معمولی اطاق است و انیدرید کربنیک جامد مستقیماً تصعید میشود (برای ذوب شدن باید لااقل فشار برابر ۵ اتموسفر باشد) بنابراین لایه‌ای از انیدرید کربنیک جامد که در مجاورت صفحه آلومینیومی است بگاز تبدیل میشود و همیشه لایه بسیار نازکی از گاز CO_2 بین قرص و صفحه آلومینیوم قرار دارد (سطح اتصال باید بسیار صاف و صیقلی باشد).



ش ۱۲-۲ (a) قرصی که بالای آن فلز و پائین انیدرید کربنیک جامد است و بر روی صفحه آلومینیومی قرار دارد بین دو صفحه لایه نازکی از گاز وجود دارد. (b) جسمی که در شکاف V شکل بر لایه ای از هوا می‌نزد. هوا از سوراخهای بسیار ریزی که درون شکاف وجود دارد خارج میشود

در شکل ۱۲-۲ b شکاف V شکلی تعبیه شده و جسمی بهمین شکل روی آن قرار دارد هوای فشرده از لوله‌ای که در شکل نشان داده شده وارد و از سوراخ ریزی که در شکاف V شکل وجود دارد خارج میشود و بین دو جسم لایه‌ای از هوا قرار می‌گیرد این دستگاه اولین بار در انستیتو تکنولوژی کالیفرنیا ساخته شد. در این دستگاه اصطکاک تا حد قابل ملاحظه‌ای پائین می‌آید.

مثال ۱- فرض کنید که در شکل ۱۱-۲ وزن جسم 20 lb است و نیروی کشش T را حد اکثر تا 8 lb میتوان بالا برد تا جسم شروع به لغزیدن کند و نیروی 4 lb لازم است تا جسم را با سرعت ثابت بحال لغزیدن نگاهدارد ضرائب اصطکاک لغزشی و سکون را پیدا کنید. از شکل ۱۱-۲ c و اطلاعاتی که قبلاً بدست آمده نتیجه میشود:

$$\left. \begin{aligned} \Sigma F_y &= N - w = N - 20\text{ lb} = 0 \\ \Sigma F_x &= T - f_s = 8\text{ lb} - f_s = 0 \end{aligned} \right\} \text{ (اصل اول)}$$